

LEGUÁN[®] 190

Gebruiks- en onderhoudshandleiding



INHOUDSOPGAVE

1. INLEIDING EN GARANTIEVOORWAARDEN	4
1.1 INLEIDING	4
1.2 GARANTIEVOORWAARDEN	4
2. ALGEMENE INFORMATIE	7
2.1 TECHNISCHE SPECIFICATIES	9
2.2 HEFDIAGRAM EN STEUNAFMETINGEN	10
2.3 BORDEN EN STICKERS	10
3. VEILIGHEIDSINSTRUCTIES	12
3.1 VOORDAT DE WERKZAAMHEDEN WORDEN GESTART	12
3.2 GEVAAR VOOR KANTELEN	13
3.3 GEVAAR VOOR VALLEN	13
3.4 GEVAAR VOOR BOTSINGEN	14
3.5 GEVAAR VOOR ELEKTROCUTIE	14
3.6 GEVAAR VOOR EXPLOSIE/BRAND	14
3.7 DAGELIJKSE INSPECTIE VOORDAT DE WERKZAAMHEDEN WORDEN GESTART	15
3.8 GEBRUIK VAN NOODSTOPSCHAKELAARS	15
3.9 VEILIGHEIDSINSTRUCTIES VOOR HET RIJDEN	15
3.10 DE GRADIËNT VAN DE HELLING BEPALEN	16
4. BEDIENINGSORGANEN EN SCHAKELAARS	17
4.1 BEDIENINGSORGANEN OP HET PLATFORM	17
4.1.1 INDICATORLAMP OVERBELASTING PLATFORM	18
4.1.2 SIGNALEERLAMP DYNAMISCHE VLUCHTCONTROLE	18
4.1.3 FOUTLAMP	18
4.1.4 INDICATORLAMP INCLINATIESENSOR	19
4.1.5 INDICATOR MIDDENPOSITIE ARM (DRAAIEN)	19
4.1.6 INDICATORLAMP TRANSPORTSTEUN ARMEN	19
4.1.7 INDICATOR BRANDSTOFPEIL LAAG	20
4.2 PANEEL ONDERSTE BEDIENINGSORGANEN	20
4.3 DRAADLOZE AFSTANDSBEDIENING (OPTIE)	21
4.4 NOODDAALKNOP OP GRONDNIVEAU (OPTIE)	23
4.5 230V - VERBINDING EN SCHAKELAARS (OPTIE)	23
5. BEDIENING	24
5.1 DE VERBRANDINGSMOTOR/ELEKTRISCHE MOTOR STARTEN	24
5.1.1 VERBRANDINGSMOTOR	24
5.1.2 ELEKTRISCHE MOTOR	25
5.2 SELECTIESCHAKELAAR SNELHEID	25
5.3 RIJCONTROLE	25
5.3.1 HET RUPS BANDENCHASSIS GEBRUIKEN	26
5.4 GEBRUIK VAN DE STEPELS	27
5.4.1 AUTOMATISCH NIVELLEREN	27
5.4.2 HANDMATIGE BEDIENING VAN DE STEPELS	27
5.5 GEBRUIK VAN DE ARMEN	28
5.5.1 AUTOMATISCHE FUNCTIE OM HET DRAAIEN TE STOPPEN	28
5.5.2 DODEMANSKNOP, GEBRUIK VAN DE ARM (OPTIE)	28
5.6 AFSTANDSBEDIENING (OPTIE)	29
5.7 DE WERKZAAMHEDEN AFRONDEN	29
5.8 AANVULLENDE INSTRUCTIES VOOR GEBRUIK IN DE WINTER	29
6. NOODDAALSYSTEEM EN GEBRUIK IN NOODGEVAL	30
6.1 HANDPOMP	30
6.2 ELEKTRISCHE DAALBESTURINGSORGANEN (OPTIE)	31
6.3 BESTURING VAN DE STEPELS NEGEREN	31

6.4	KNOP OM DE BELASTINGSCONTROLE OP HET PLATFORM EN DE NOODSTOPKNOP VAN HET PLATFORM TE NEGEREN	32
6.5	BEWAKING TRANSPORTPOSITIE ARM ONDERDRUKKEN	33
7.	VERVOER	34
8.	REGELS VOOR SERVICE, ONDERHOUD EN INSPECTIE	35
8.1	ALGEMENE INSTRUCTIES	35
9.	SERVICE-INSTRUCTIES	36
9.1	SERVICE EN CONTROLES, ONDERHOUDSSHEMA	36
9.1.1	MOEREN AANDRIJFWIEL RUPS BANDEN	37
9.2	ZEKERINGEN	38
9.3	SMEREN	39
9.3.1	DE DRAAIKRANS SMEREN	39
9.3.2	DE KETTINGSCHIJF VAN DE TELESCOPISCHE ARM SMEREN EN INSPECTIE VAN DE KETTING	39
9.3.3	DE TELESCOPISCHE ARMEN SMEREN	40
9.3.4	DE POSITIESENSORPEN EN OP DE STEMPELS SMEREN	40
9.4	SMEERSHEMA	41
9.5	OMGANG MET BRANDSTOF EN BRANDSTOF BIJVULLEN	42
9.6	HYDRAULISCHE OLIE EN FILTER VAN DE HYDRAULISCHE OLIE VERVANGEN	42
9.7	PEIL HYDRAULISCHE OLIE	43
9.8	DE ACCU CONTROLEREN	43
9.9	HET CONTROLESYSTEEM CONTROLEREN	43
9.10	WATERPAS CONTROLEREN	44
9.11	HYDRAULISCHE DRUKWAARDEN EN AANPASSINGEN	44
9.12	KLEPBEHUIZING CONSOLE	45
9.13	ONDERDELEN VAN DE OVERBELASTINGSCONTROLE	46
9.15	SENSOREN VAN DE ARMTRANSPORTSTEUN	47
9.16	TEST VAN DE VEILIGHEIDSKLEP	49
9.17	OMGANG MET DE ACCU	50
9.18	OMGANG MET BRANDSTOF EN OLIEPRODUCTEN	50
10.	REPARATIE-INSTRUCTIES	51
10.1	LASSEN	51
11.	INSTRUCTIES VOOR TIJDELIJKE OPSLAG	52
12.	INSTRUCTIES OM DE HOOGWERKER AF TE DANKEN	52
13.	PROBLEMEN OPLOSSEN	53
14.	UITGEVOERD ONDERHOUD/REPARATIES	57

Bijlagen:
 Hydrauliekschema
 Elektrisch schema

Bewerkt:
 10.12.2021

1. INLEIDING EN GARANTIEVOORWAARDEN

1.1 Inleiding

LEGUAN LIFTS bedankt u voor het kopen van deze Leguan-hoogwerker. Deze machine is het resultaat van Leguan's lange ervaring in het ontwerpen en vervaardigen van hoogwerkers. We vragen u om de context van deze handleiding volledig te lezen en ervoor te zorgen dat u deze begrijpt voordat u de hoogwerker gaat gebruiken. Daardoor verbetert de gebruiks- en onderhoudsefficiëntie, worden storingen en schade voorkomen en gaat uw machine langer mee.



Besteed speciale aandacht aan dit symbool. Het geeft belangrijke veiligheidsfactoren aan die speciale aandacht vereisen. Iedere bediener moet deze handleiding lezen en begrijpen voordat hij/zij de apparatuur gaat gebruiken; de instructies uit deze handleiding moeten worden opgevolgd. Als u de hoogwerker aan iemand uitleent, zorg er dan voor dat deze persoon zich vertrouwd maakt met deze instructies en ze ook begrijpt. Als er met betrekking tot het gebruik iets niet duidelijk is, neem dan contact op met uw Leguan-dealer.

Als er reserveonderdelen nodig zijn, gebruik dan alleen originele LEGUAN-onderdelen. Deze geven uw machine zijn maximale levensduur en garanderen optimale veiligheid.

Het is niet mogelijk om expliciete gebruiksinstructies te geven voor alle gebruiksomstandigheden van de machine. Daarom is de fabrikant niet verantwoordelijk voor schade die wordt veroorzaakt door eventuele fouten in deze gebruikshandleiding.

De fabrikant aanvaardt geen enkele aansprakelijkheid voor indirecte schade die voortvloeit uit het gebruik van deze zelfrijdende hoogwerker.

1.2 Garantievoorwaarden

Dit product heeft een garantie van vierentwintig (24) maanden zonder urenbeperking. Als er een storing optreedt die toe te wijzen is aan een fabrieks- of montagefout, neem dan onmiddellijk contact op met de dealer.

De garantie dekt fabricage- en materiaalfouten. Alle garantieverplichtingen eindigen wanneer de garantieperiode eindigt. Reparaties die zijn gestart onder garantie worden onafhankelijk van de einddatum van de garantieperiode voltooid.

Een voorwaarde voor de garantie is dat zowel de koper als de verkoper de levering hebben geaccepteerd. Als de koper niet aanwezig is wanneer de levering plaatsvindt en geen klacht indient binnen 14 dagen na levering van deze hoogwerker, wordt de verkoop als gesloten beschouwd en is de garantieperiode ingegaan.

De garantie is beperkt tot de reparatie van defecte hoogwerkers zonder kosten bij een geautoriseerde Leguan-werkplaats. De garantieperiode voor delen die zijn vervangen in verband met de reparatie eindigt wanneer de garantieperiode voor de hoogwerker eindigt. Delen die zijn vervangen in de garantiereparatie blijven eigendom van Leguan Lifts zonder compensatie.

De garantie dekt niet:

- Schade die wordt veroorzaakt door een verkeerd of onzorgvuldig gebruik van dit product, of opzet.
- Reparaties of wijzigingen aan het product, die worden aangebracht zonder toestemming vooraf van de fabrikant.
- Schade die wordt veroorzaakt door het niet opvolgen van de service- en onderhoudsinstructies.
- Aanpassingen, reparaties en vervanging van reserveonderdelen vanwege normale slijtage.
- Schade die wordt veroorzaakt door overmatige belasting van de hoogwerker, plotselinge onverwachte ongevallen, natuurrampen.
- Schade die wordt veroorzaakt door externe mechanische of chemische redenen (verfschade, met name veroorzaakt door steenslag, lucht- en milieuverontreiniging en sterke reinigingsmiddelen)
- Eventuele zichtbare patronen of ongelijkheid van geverfde oppervlakken.
- Garantieclaims die niet binnen 14 dagen nadat de koper het defect heeft ontdekt naar de fabrikant zijn gestuurd. In alle omstandigheden moet de koper zo handelen dat zijn actie de eventuele defect(en) niet verergert.

De fabrikant aanvaardt geen enkele aansprakelijkheid voor indirecte schade die voortvloeit uit het gebruik van deze hoogwerker.

Als er een storing optreedt die toe te wijzen is aan een fabrieks- of montagefout, neem dan onmiddellijk contact op met de dealer.

ALKUPERÄINEN EY-VAATIMUSTENMUKAISUUSVAKUUTUS ORIGINELE EG-VERKLARING VAN CONFORMITEIT VOOR MACHINES

TÄTEN VAKUUTAMME, ETTÄ VERKLAART BIJ DEZE DAT

HENKILÖNOSTIN HOOGWERKER	LEGUAN	NIMELLISKUORMA NOMINALE BELASTING	230 kg
MALLI MODEL	L190	NOSTOKORKEUS HOOGTE PLATFORM	17,0 m
SARJANUMERO SERIENR.	00XXXXX	VALMISTUSVUOSI BOUW-JAAR	20XX

**ON KONEDIREKTIIVIN 2006/42/EY ASIAAN KUUULUVIEN SÄÄNNÖSTEN MUKAINEN
IN OVEREENSTEMMING IS MET DE VOORSCHRIFTEN VAN DE MACHINERICHTLIJN:
2006/42/EG**

**KONE TÄYTTÄÄ LISÄKSI MUIDEN EY-DIREKTIIVIN VAATIMUKSET: 2004/108/EY DE
MACHINE VOLDOET OOK AAN DE EISEN IN DE RICHTLIJNEN 2004/108/EU**

**SEURAAVIA EUROOPPALAISIA YHDENMUKAISIA STANDARDEJA ON SOVELLETTU
SUUNNITTELUSSA: EN280:2015
DE VOLGENDE EUROPESE GEHARMONISEERDE NORMEN ZIJN GEBRUIKT TIJDENS
HET ONTWERP VAN DE MACHINE: EN280:2015**

Teknisen tiedoston on valtuutettu kokoamaan:
Adres waar de originele documenten worden bewaard:

LEGUAN LIFTS OY
Ylötie 1, FI-33470 Ylöjärvi,
Finland

Ilmoitettu laitos / Aangemelde instantie

INSPECTA TARKASTUS OY, NB0424

Testausraportti / Testrapport

Nr. 16038-2017

Paikka / Plaats, Päiväys / Datum
Ylöjärvi, FINLAND

xx.xx.20xx

Valmistaja / Fabrikant:

LEGUAN LIFTS OY

Ylötie 10, FI-33470 Ylöjärvi, Finland

XXXXX

Toimitusjohtaja / Algemeen directeur

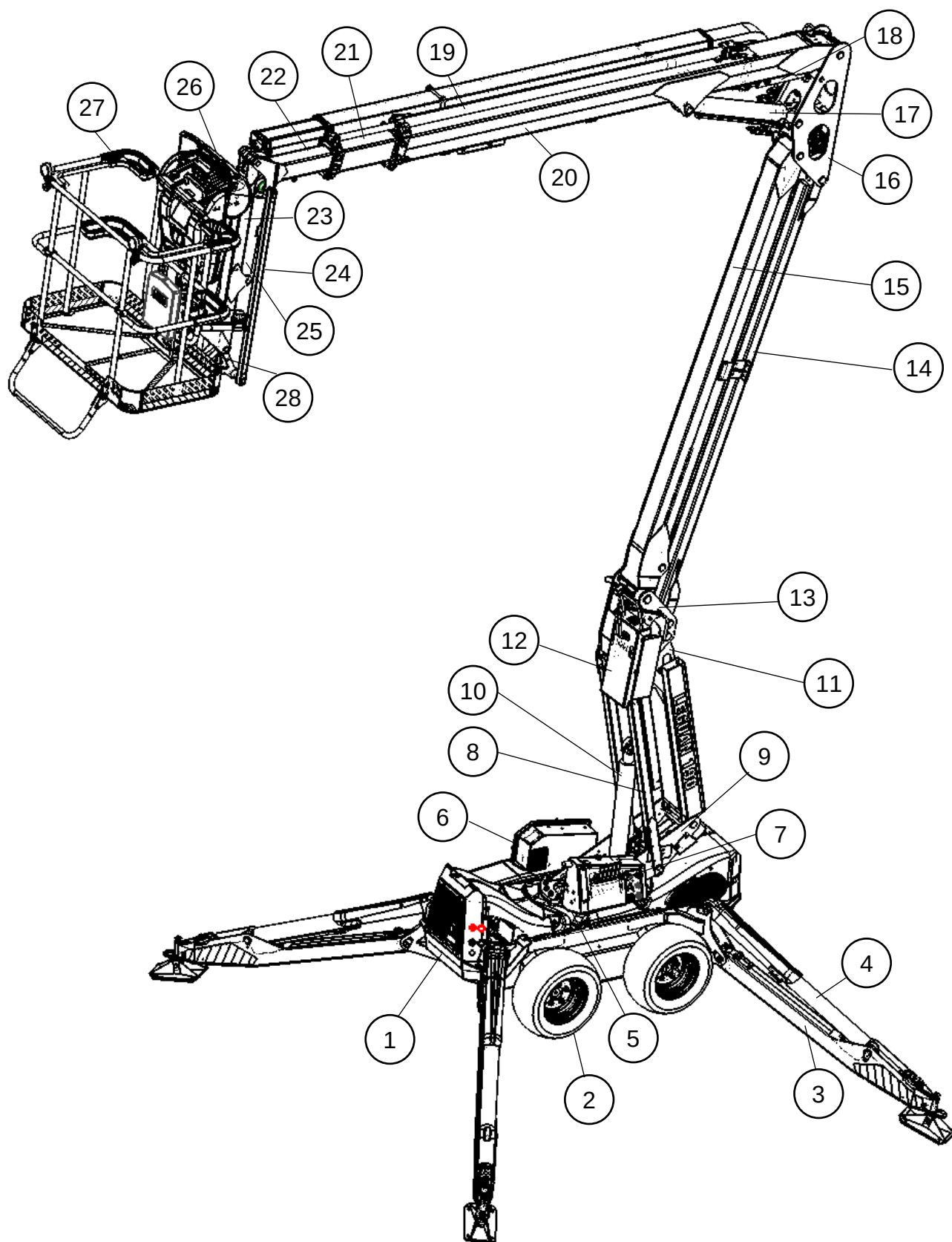
2. ALGEMENE INFORMATIE

De **LEGUAN 190** is een zelfrijdende mobiele hoogwerker, gewoonweg ook hoogwerker genoemd, die voor gebruik binnen en buiten is ontworpen. Een hoogwerker is alleen bedoeld voor het opheffen van personen en hun apparatuur. Het is niet toegestaan om een hoogwerker als kraan te gebruiken.

De LEGUAN is ontworpen en gebouwd volgens de internationale veiligheidsnormen en MEWP (Mobile Elevating Work Platforms-Mobiele hoogwerkers) -normen.

Op de onderstaande afbeelding (Afbeelding 1) staan de belangrijkste onderdelen van deze hoogwerker:

- | | |
|---|---|
| 1. Chassis | 15. Onderste arm 2 |
| 2. Transmissie, met wielen of rupsbanden | 16. Koppelingsdeel 2 |
| 3. Stempel | 17. Cilinder bovenste arm |
| 4. Stempcilinder | 18. Zelfnivellerende cilinder, "master" |
| 5. Draaikrans | 19. Cilinder telescopische arm |
| 6. Aansluitkast van het besturingssysteem | 20. Bovenste arm |
| 7. Onderste bedieningsorganen | 21. Telescopische arm 1 |
| 8. Zelfnivellerende balk 1 | 22. Telescopische arm 2 |
| 9. Console | 23. Jib |
| 10. Hefcilinder | 24. Zelfnivellerende balk 3 |
| 11. Onderste arm 1 | 25. Cilinder jib |
| 12. Kleppenkast | 26. Bedieningsorganen op het platform |
| 13. Koppelingsdeel 1 | 27. Platform |
| 14. Zelfnivellerende balk 2 | 28. Zelfnivellerende cilinder, "slave" |

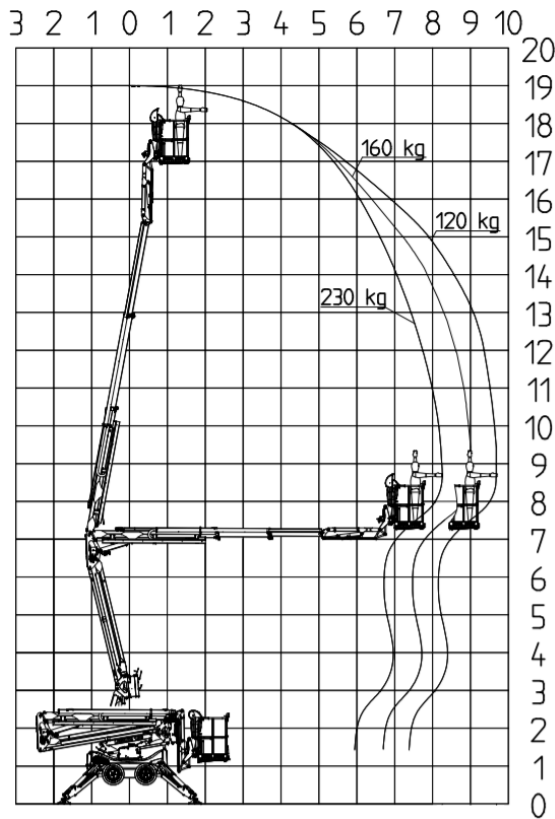


Afbeelding 1: Hoofdonderdelen

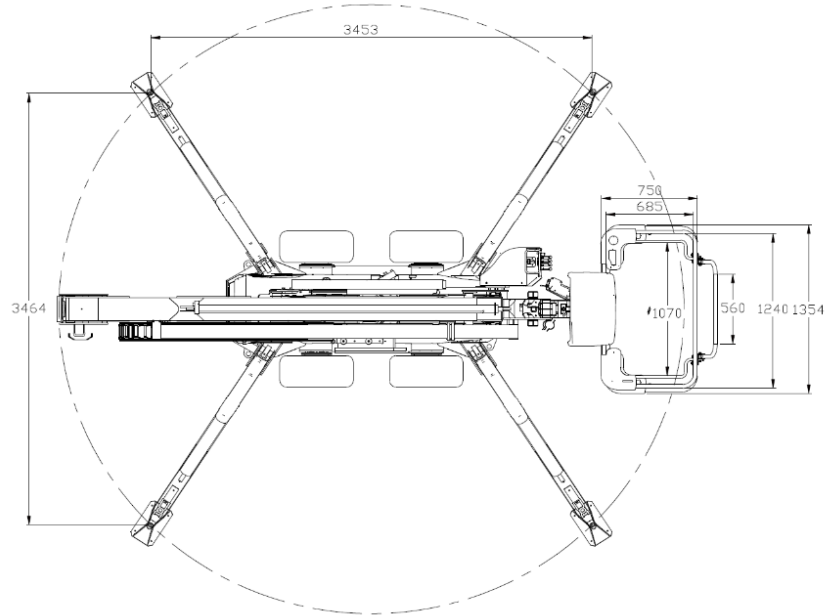
2.1 Technische specificaties

Bedrijfshoogte	19,0 m
Max. hoogte platform	17,0 m
Max. vlucht @ 230 kg	8,1 m
Max. vlucht @ 120 kg	9,8 m
Veilige werkbelasting	230 kg
Transportlengte	5,07 m
Transportlengte zonder platform	4,32 m
Transporthoogte, wielen van 23"	2,11 m
Rupsbanden	2,11 m
Breedte, wielen van 23x10,5-12"	1,25 m
Rupsbanden	1,25 m
Afmetingen platform, B x L, 2 personen	1,33 x 0,75 m
Max. toegestane nivelleringsnauwkeurigheid	1,0°
Rotatie platform	± 45°
Draaien	360°
Hellingvermogen	50 % (27°)
Hellingvermogen zijwaarts	35 % (20°)
Steunafmetingen	3,78 x 3,83 m
Max. gradiënt van helling voor opstelling	22 % (13°)
Gewicht, afhankelijk van apparatuur	2660 kg
Aandrijfsysteem	4WD of rupsbanden
Rijsnelheid	max. 2,6 km/u
Snelheid met aandrijfmotoren in serie geschakeld (optie)	max. 5,2 km/u
Laagste bedrijfstemperatuur	-20 °C (opslag -40 °C)
Starteraccu/elektrisch systeem	60 Ah/12 V
Geluidsvermogeniveau bij platformbedieningsorganen, L _{WA}	94 dB (A)
Max. stempelkracht	20 kN
Max. belasting onder wielen	0,3 N/mm ² (3 bar)
Trillingsemissie, a _{wmax} (onzekerheid K=1,0 m/s ²)	2,6 m/s ²

2.2 Hefdiagram en steunafmetingen



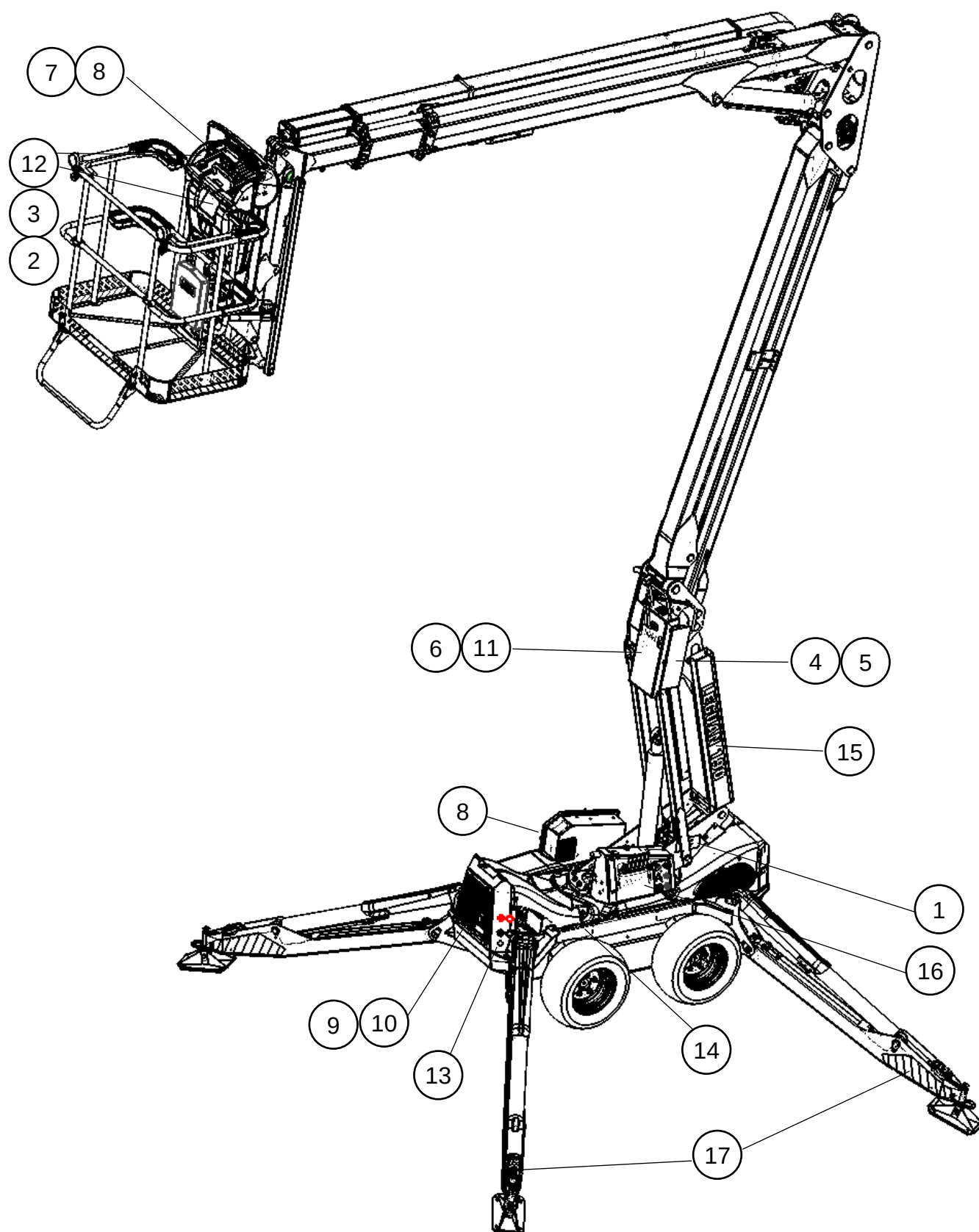
Afbeelding 2: Hefdiagram



Afbeelding 3: Steunafmetingen

2.3 Borden en stickers

1. Typeplaatje en EG-markering
2. Veilige werkbelasting (Safe working load - SWL)
3. Max. horizontale kracht en windsnelheid
4. Algemene instructies voor de gebruiker
5. Dagelijkse inspecties
6. Gebruik altijd stempels
7. Sticker controlesymbolen
8. Nooddaalsysteem
9. Reststroomapparaat
10. Spanning van de elektrische motor
11. Max. stempelkracht
12. Afstand tot onder stroom staande elektriciteitsdraden
13. Verankeringspunten
14. Bandenspanning
15. Leguan 190 decal
16. Sticker onderste bedieningsorganen
17. Hefpunten



Afbeelding 4: Borden en stickers

3. VEILIGHEIDSINSTRUCTIES

De bediener moet alle veiligheidsinstructies kennen en opvolgen. De bediener moet voldoende instructies krijgen om de hoogwerker juist en veilig te kunnen gebruiken. Deze gebruikshandleiding moet altijd worden bewaard in de doos op het platform.

LET OP!

Om onbevoegd gebruik van de hoogwerker te voorkomen, moet u de contactsleutel op grondniveau na het werk meenemen.

VOORZICHTIG! GEVAAR!



DE HOOGWERKER IS NIET GEÏSOLEERD TEGEN SPANNING. GEBRUIK HEM NOOIT IN DE BUURT VAN ONDERDELEN OF APPARATEN DIE ONDER SPANNING STAAN. RIJD GEEN ONDERDELEN VAN DE HOOGWERKER OF HET PLATFORM IN DE BUURT VAN NIET-GEÏSOLEERDE KABELS OF ANDERE DELEN OF APPARATEN DIE ONDER SPANNING STAAN.

BIJ HET GEBRUIK VAN DE HOOGWERKER MOETEN DE BEDIENER(S) ALTIJD EEN GECERTIFICEERD VEILIGHEIDSTUIG DRAGEN DAT GOED AAN HET PLATFORM IS BEVESTIGD.

3.1 Voordat de werkzaamheden worden gestart



- Alle waarschuwingen en labels moeten goed worden gelezen.
- Alleen personen van min. 18 jaar oud mogen de hoogwerker gebruiken. Ze moeten voldoende bedieningsinstructies hebben ontvangen.
- De bediener moet alle functies van deze hoogwerker kennen en weten wat de veilige werkbelasting is, de beladingsinstructies en de veiligheidsinstructies kennen.
- Als er veel verkeer is in het werkgebied, moet er een voldoende ruim gebied worden afgeschermd en gemarkeerd met een hek of een touw. Ook de regels voor het wegverkeer moeten worden opgevolgd.
- Zorg ervoor dat er geen omstanders in het werkgebied zijn.
- Gebruik geen hoogwerkers met gebreken. Informeer over alle storingen en defecten en zorg ervoor dat deze worden gerepareerd voordat u met de werkzaamheden start.
- Volg de controle- en onderhoudsinstructies en -intervallen op.
- De bediener moet deze hoogwerker met het oog controleren aan het begin van iedere dienst. Deze controle is nodig om er zeker van te zijn dat de machine in orde is voordat de dagelijkse inspectie voor het starten van de werkzaamheden begint.
- Als er een verbrandingsmotor wordt gebruikt in een afgesloten ruimte, zorg er dan voor dat er voldoende ventilatie is.

3.2 Gevaar voor kantelen



- De veilige werkbelasting (230 kg), het aantal personen (2) en de extra belasting op het platform mogen nooit worden overschreden.
- Als de windsnelheid gelijk aan of hoger dan 12,5 m/s - 28 mph is, moet het gebruik van de hoogwerker onmiddellijk worden onderbroken en moet het platform omlaag worden gebracht in de transportpositie.
- Zorg ervoor dat de hoogwerker alleen wordt gebruikt op een droge, stevige, gelijkmatige ondergrond. De ondergrond is stevig genoeg als hij min. 3 kg/cm² kan dragen. Gebruik op zachtere ondergronden extra steunplaten onder de stempels (afmetingen platen 400 x 400 mm).
- Gebruik geen ladders, stoelen, krukken, stellages of andere middelen om te proberen de vlucht van deze hoogwerker te vergroten.
- Als het platform vastzit of geblokkeerd is, of te dicht bij een gebouw of een muur is om te kunnen bewegen, probeer het platform dan niet vrij te maken met de bedieningsorganen. Alle mensen moeten eerst het platform verlaten (met behulp van een reddingsdienst of de brandweer indien nodig). Pas daarna kunt u proberen het platform omlaag te brengen met het nooddaalsysteem.
- U mag het gebied van het platform of de belasting niet vergroten. Het vergroten van het aan wind blootgestelde gebied verzwakt de stabiliteit van de hoogwerker.
- Het gewicht moet gelijkmatig worden verdeeld op het platform. Zorg ervoor dat extra gewicht niet op het platform kan schuiven.
- Rijd niet op hellingen die steiler zijn dan de max. waarden die zijn gegeven voor deze hoogwerker en voor de helling.
- Gebruik deze hoogwerker nooit als kraan of lift. Deze hoogwerker is alleen bedoeld voor het opheffen van het max. toegestane aantal personen en extra belading.
- Controleer of alle banden in goede staat zijn. Als de banden met lucht gevuld zijn, zorg er dan voor dat de bandenspanning juist is.
- Om de veilige werking van deze hoogwerker te garanderen, heeft de fabrikant goedgekeurde testen uitgevoerd voor de **LEGUAN 190** volgens de norm 280:2013+A1:2015 statische stabiliteitstest volgens paragraaf 6.1.4.2.1 en een dynamische overbelastingstest volgens paragraaf 6.1.4.3 van de norm EN 280:2013+A1:2015.

3.3 Gevaar voor vallen



- De bediener(s) moet(en) altijd een gecertificeerd veiligheidstuig dragen bij het bedienen van deze hoogwerker. De veiligheidstuigen moeten worden bevestigd aan het bevestigingspunt op de platformmontagebeugel.
- Rek of reik niet over de leuning heen. Sta stevig op de vloer van het platform.
- Houd de vloer van het platform schoon.
- Sluit het hek van het platform altijd voordat u begint te werken.
- Laat geen materiaal vallen en gooi niets omlaag vanaf het platform.
- Het is niet toegestaan om op of van het platform te stappen wanneer de armen omhoog zijn gebracht.

3.4 Gevaar voor botsingen

- Pas de rijsnelheid zo aan dat deze veilig is met betrekking tot de omstandigheden op de grond.
- De bediener moet alle regelgevingen volgen met betrekking tot het gebruik van veiligheidsapparatuur op de werkplek.
- Zorg ervoor dat er geen hooggeplaatste obstakels zijn op de werkplek die het heffen van het platform onmogelijk kunnen maken, of voorwerpen die een botsing kunnen veroorzaken.
- Gebruik deze hoogwerker niet in het werkgebied van een andere hoge hefinrichting of dergelijke apparatuur die beweegt, tenzij deze hefapparatuur is verankerd, zodat er geen gevaar voor botsingen bestaat.
- Let op het gevaar voor verbrijzeling wanneer u de leuning van het platform vasthoudt tijdens een eventuele botsing.
- Let bij het bedienen van de lift op eventueel beperkt zicht en gevaar voor beklemming.

3.5 Gevaar voor elektrocutie

- Deze hoogwerker is niet geïsoleerd tegen spanning en niet beschermd tegen contact met, of nadering van onder spanning staande delen.
- Raak de machine niet aan als deze in contact komt met hoogspanningsleidingen.
- Personen op het platform of op de grond mogen het platform niet aanraken of bedienen totdat de spanning van de elektriciteitsleiding is afgehaald.
- Het is niet toegestaan om tijdens lasreparaties delen van deze hoogwerker te gebruiken als aardgeleider.
- Gebruik deze hoogwerker niet tijdens onweer of bij sterke wind.
- Houd afstand tot elektriciteitsleidingen en houd daarbij rekening met de bewegingen van het platform, van de elektriciteitsleiding en harde windstoten en windvlagen.

De minimale veiligheidsafstanden tot hoogspanningsleidingen staan weergegeven in de volgende tabel. Deze afstanden moeten in acht worden genomen.

SPANNING	MIN. AFSTAND
G	
0 - 1000 V	2 m
1- 45 kV	3 m
110 kV	5 m
220 kV	5 m
400 kV	5 m

3.6 Gevaar voor explosie/brand

- Het is niet toegestaan om de verbrandingsmotor/elektrische motor te starten op een plaats waar LPG, benzine, oplosmiddel of andere brandbare materialen te ruiken zijn.
- Vul de brandstof niet bij terwijl de motor draait.
- Laad de accu alleen op plaatsen op waar voldoende ventilatie is, zonder open vuur en zonder werkzaamheden die vonken kunnen veroorzaken (zoals lassen).
- Bij brand is het aanbevolen om een brandblusapparaat met koolstofdioxide te gebruiken. U kunt ook poederblussers gebruiken, maar in dat geval moet de machine worden schoongemaakt en grondig geïnspecteerd, omdat dit poeder corrosief is.

3.7 Dagelijkse inspectie voordat de werkzaamheden worden gestart



- | | |
|---------------------------|---------------------|
| - Grondniveau | - Bedieningsorganen |
| - Steunen | - Werkgebied |
| - Horizontale nivellering | - Platform |
| - Noodstopknop | - Olielekken |
| - Nooddaalsysteem | - Werkgebied |

LET OP! Als u storingen of ontbrekende apparatuur opmerkt op deze hoogwerker, gebruik de hoogwerker dan niet voordat de storingen zijn opgelost. Stel de hoogwerker nooit op op een plaats waar de grond te zacht kan zijn. Let goed op zachte ondergronden en met name op kuilen.

3.8 Gebruik van noodstop-schakelaars

- Om een **noodstop-** of **dodemanskop** te gebruiken, drukt u op het rode deel van de schakelaar (afbeelding 5 (25) en afbeelding 6 (4)).
- Dodemansknoppen worden gebruikt in noodsituaties waarin normale afsluitprocedures niet mogelijk zijn. Bijvoorbeeld bij ongevallen en andere gevaarlijke situaties waarbij de hoogwerker of de gebruiker zijn betrokken.
- Dodemansknoppen schakelen de motor uit, maar de bewaking van de stempels blijft ingeschakeld.
- Dodemansknoppen op de bovenste en onderste bedieningspanelen kunnen op ieder gewenst moment worden gebruikt.
- Dodemansknoppen kunnen weer in de neutrale positie worden gezet door de rode kap rechtsom te draaien.
- De noodstopknop op de afstandsbediening werkt alleen als het gebruik van de afstandsbediening is geselecteerd.

3.9 Veiligheidsinstructies voor het rijden

1. U mag de maximale inclinatie voor het rijden niet overschrijden.
2. Zorg ervoor dat het rijoppervlak stevig is.
3. Maak gereedschappen en andere materialen stevig vast, zodat ze niet kunnen vallen.
4. Draag een veiligheidsharnas en zorg dat die vastgemaakt zijn wanneer u met de machine werkt.

3.10 De gradiënt van de helling bepalen

Meet de helling met een digitale hellingmeter, of handel als volgt:

Neem een waterpas, een recht stuk hout van ten minste 1 m lang en een meetlint.

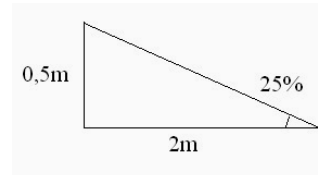
Leg de hout balk op de helling. Leg de waterpas op de onderste rand van de balk en breng de balk omhoog totdat deze in horizontale positie is. Houd de balk waterpas en meet de afstand vanaf de onderkant van de balk tot de grond. Deel de afstand (hoogte) door de lengte van de houten balk (afstand) en vermenigvuldig het resultaat met 100.

Voorbeeld:

Lengte houten balk = 2 m

Hoogte = 0,5 m

$(0,5 / 2) * 100 = 25 \%$ helling



LET OP! Als u over hellingen moet rijden, rijd dan altijd omhoog of omlaag op de helling, niet zijwaarts. Als u zijwaarts op een helling moet rijden, breng de stempels aan de lage zijde dan zodanig omlaag dat ze dicht bij de grond zijn. Op die manier kan de machine niet kantelen.

4. BEDIENINGSORGANEN EN SCHAKELAARS

4.1 Bedieningsorganen op het platform

De bedieningsorganen en indicators op het bedieningspaneel op het platform kunnen iets anders zijn in andere modellen. Indicators en schakelaars die zijn gemarkeerd als optie zijn niet op alle modellen aanwezig.



Afbeelding 5: Hendels, schakelaars en toetsen van het bovenste bedieningspaneel

- | | |
|--|--|
| 1. Start- en stopknop van de dieselmotor en de elektrische motor | 11. Indicatorlamp transportsteun armen (zie 4.1.6) |
| 2. Opwarmingslamp | 12. Indicator brandstofpeil laag |
| 3. Selectieschakelaar snelheid | 13. Indicatorlamp inclinatiesensor (zie 4.1.4) |
| 4. Automatische nivelleerschakelaars (zie 5.4.1) | 14. Bedieningshendel 1e arm |
| 5. Indicatorlamp automatische nivellering (knipperlichten) / gebruik van de arm toegestaan (continu AAN) | 15. Bedieningshendel 2e arm |
| 6. Stempelcontroleschakelaars (zie 5.4.2) | 16. Bedieningshendel arm draaien |
| 7. Indicatorlamp overbelasting platform (zie 4.1.1) | 17. Bedieningshendel telescopische arm |
| 8. Indicatorlamp vluchtcontrole (zie 4.1.2) | 18. Bedieningshendel jib |
| 9. Foutlamp (zie 4.1.3) | 19. Bedieningshendel kanteling platform |
| 10. Indicator middenpositie arm (draaien) (zie 4.1.5) | 20. Toets negeren monitoring stempels (zie 0) |
| | 21. Rotatie platform |
| | 22. Claxon/schakelaar stempelbaken (optie) |
| | 23. Bedieningspaneel/werkverlichtingsschakelaar platform (optie) |
| | 24. Nooddaalschakelaar en -toets (optie) |
| | 25. Noodstop-schakelaar (zie 3.8) |

4.1.1 Indicatorlamp overbelasting platfo

Deze hoogwerker is uitgerust met een automatisch overbelastingssysteem voor het platform, dat elke beweging van de armen voorkomt als de veilige werkbelasting van 230 kg wordt overschreden. Als dit gebeurt, klinkt er een hoorbaar waarschuwingssignaal en gaat er een indicatorlampje branden op het bedieningspaneel (afbeelding 5 (7)). De armen kunnen weer worden gebruikt nadat de overbelasting van het platform is verwijderd.



HET PLATFORM NOOIT TE ZWAAR BELASTEN!

4.1.2 Signaleerlamp dynamische vluchtcontrole

Het platform is uitgerust met een dynamische vluchtcontrole. De vlucht is afhankelijk van de werkelijke belasting op het platform.

- De rode signaleerlamp van de dynamische belasting (afbeelding 5 (7)) knippert en er weerklinkt een geluidsalarm wanneer de telescopische arm in de buurt komt van de huidige maximale vlucht.
- De frequentie van het knipperlicht en het geluidssignaal nemen toe naarmate de telescopische arm de maximale vlucht steeds meer benadert.
- Wanneer de maximale vlucht is bereikt, blijft de signaleerlamp van de dynamische vluchtcontrole vast aan en:
 - Verdere beweging van de telescopische arm is niet mogelijk.
 - Beweging van de 2^e arm naar beneden is niet mogelijk.
- Een continu geluid signaleert dat de maximale vlucht is bereikt.



De 2^e arm kan niet naar beneden worden gebracht voordat de telescopische arm eerst lichtjes wordt ingetrokken.

4.1.3 Foutlamp

De foutlamp signaleert fouten en storingen van de apparatuur. De mogelijke fouten worden in twee categorieën ingedeeld, op basis van de ernst ervan.

Wanneer er zich een **FOUT** voordoet, gaat de rode foutlamp **KNIPPEREN**.

- De apparatuur moet dan uiterst voorzichtig worden gebruikt.
- Sommige functies zijn geblokkeerd.
- Als de rode foutlamp knippert, moet u de armen naar hun transportpositie laten terugkeren, de dagelijkse inspecties uitvoeren (0) en de mogelijke oorzaak van de fout wegnemen.
- Neem met uw Leguan-dealer contact op als het probleem niet verdwijnt.



Wanneer er zich een **STORING** voordoet, blijft de rode foutlamp **continu AAN**.

- Controleer of er geen noodstopknop is ingedrukt.
- Als geen enkele noodstopknop actief is, dan is een van de beveiligingen in werking getreden en voorkomt zo het gebruik van de apparatuur.
- Breng de armen terug op hun transportsteunen, onderbreek het werken met de apparatuur en neem contact op met uw plaatselijke Leguan-dealer.

U kunt een diagnose stellen van mogelijke fouten en storingen via een aparte servicedisplay (optie).

4.1.4 Indicatorlamp inclinatiesensor



Deze hoogwerker is uitgerust met een inclinatiesensor die waarschuwt wanneer de inclinatie van het chassis de vastgestelde limieten overschrijdt.

Indien de limieten worden overschreden terwijl u aan het rijden bent, begint een oranje indicatorlamp te knipperen en weerklinkt een geluidswaarschuwing. Rijd de machine naar een vlakker oppervlak.

Als u de armen aan het gebruiken bent, dan heeft de sensorwaarschuwingen twee fasen:

Als de **ALARM**-limiet is overschreden:

- De oranje indicatorlamp begint te knipperen en er weerklinkt een geluidswaarschuwing.
- Breng alle armen VOORZICHTIG terug op hun transportsteun
- Controleer of de ondergrond stevig genoeg is
- Breng opnieuw waterpas

Als de **ALERT**-limiet is overschreden:

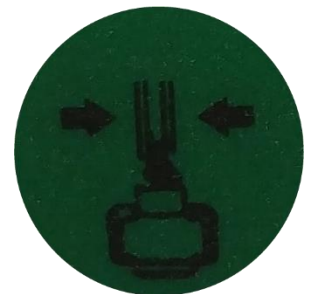
- De oranje indicatorlamp blijft vast aan en er weerklinkt een geluidswaarschuwing.
 - Verdere beweging van de telescopische arm is niet mogelijk.
 - Beweging van de 2^e arm naar beneden is niet mogelijk.
- Breng alle armen VOORZICHTIG terug op hun transportsteun
- Controleer of de ondergrond stevig genoeg is
- Breng opnieuw waterpas



De armen niet uitschuiven, draaien of omhoog brengen wanneer de waarschuwingslamp van de inclinatie aan is! GEVAAR VOOR KANTELEN!

4.1.5 Indicator middenpositie arm (draaien)

De draaikrans van de hoogwerker is uitgerust met een inductiesensor die de groene indicatorlamp van de middenpositie van de arm doet oplichten zodra de 1^e arm boven de transportsteun is. Deze indicatorlamp is enkel een hulpmiddel en garandeert niet dat de arm recht boven de transportsteunen naar beneden gaat.



Controleer altijd visueel of de armen correct op hun transportsteunen rusten!

4.1.6 Indicatorlamp transportsteun armen

De indicatorlamp van de transportsteun van de armen blijft vast groen aan wanneer alle armen correct op hun transportsteunen rusten.



4.1.7 Indicator brandstofpeil laag

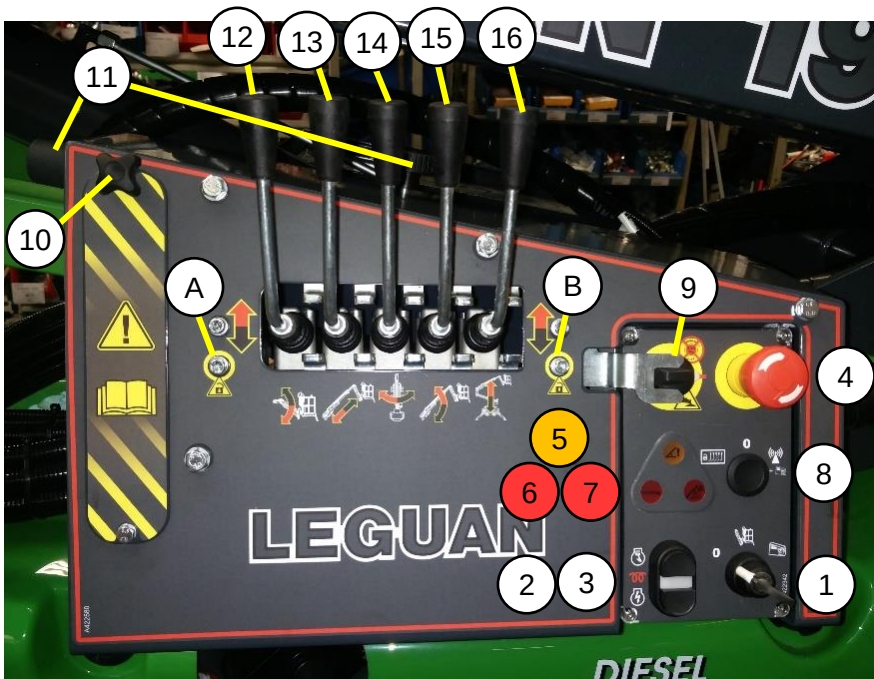
De indicatorlamp brandstofpeil laag gaat aan wanneer er nog ongeveer 4,5 liter brandstof rest. Deze hoeveelheid volstaat om ongeveer 3 u continu te werken.

De inhoud van de brandstoftank bedraagt 12,5 liter.

Wanneer de indicatorlamp die een laag brandstofpeil aangeeft aan is, moet u zo snel mogelijk bijtanken (zie 9.5).



4.2 Paneel onderste bedieningsorganen

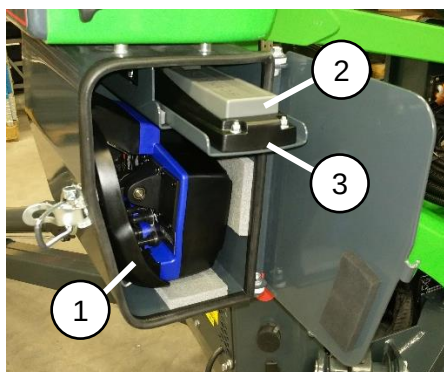


Afbeelding 6: Paneel onderste bedieningsorganen

1. Schakelaar contactsleutel/selectie bovenste/onderste bedieningsorganen
2. Start- en stopknop van de dieselmotor en de elektrische motor (zie 5.1)
3. Opwarmingslamp (zie 5.1.1)
4. Noodstop-schakelaar (zie 3.8)
5. Indicatorlamp inclinatiesensor (zie 4.1.4)
6. Indicatorlamp overbelasting platform (zie 4.1.1)
7. Indicatorlamp dynamische vluchtcontrole (zie 4.1.2)
8. Dodemansknop, gebruik van de arm (optie)/keuzeschakelaar afstandsbediening (optie)
9. Stempelcontrole/platformnoodstop en schakelaar om de overbelasting van het platform te negeren (zie 0)
10. Vrijgave afdekking handpomp
11. Handgreep en vrijgave handpomp
12. Bedieningshendel jib
13. Bedieningshendel telescopische arm
14. Bedieningshendel om de arm te draaien
15. Bedieningshendel 2e arm
16. Bedieningshendel 1e arm

4.3 Draadloze afstandsbediening (optie)

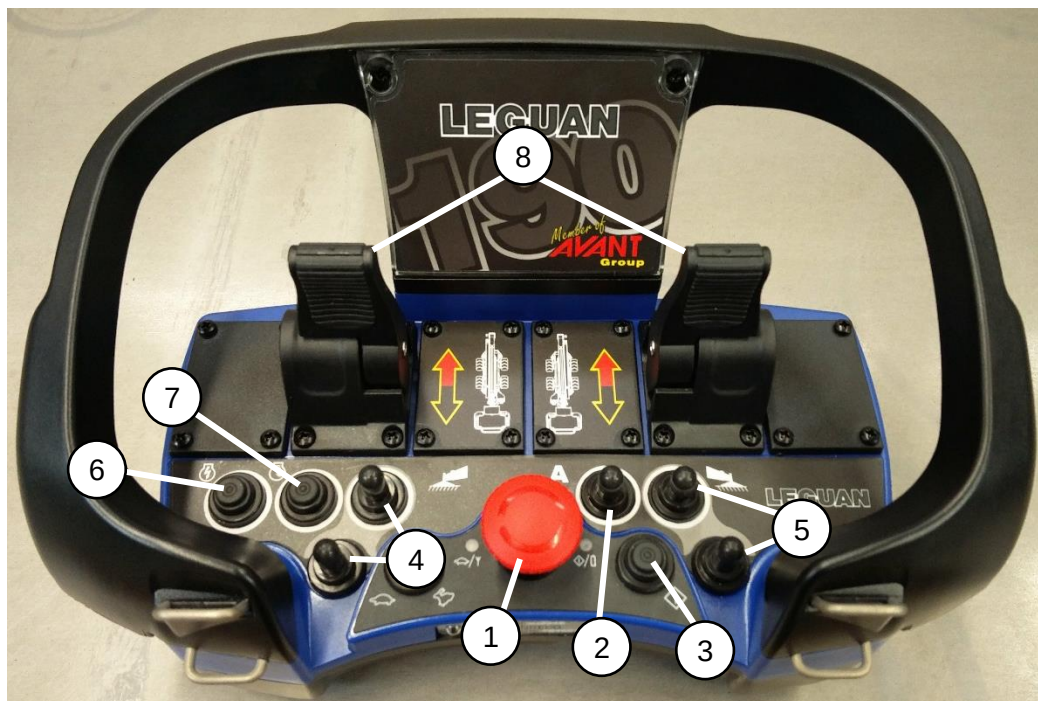
Deze hoogwerker kan met een draadloze afstandsbediening worden uitgerust. De afstandsbediening kan worden gebruikt om de stempels en de rijfuncties aan te sturen. De afstandsbediening, de reservebatterij en de batterijlader zitten onder de kleppenkast van de console.



Afbeelding 7: Bergplaats van de afstandsbediening

1. Afstandsbediening
2. Reservebatterij
3. Batterijlader

Bescherm de afstandsbediening tegen sneeuw en ijs. Als de onderste bedieningsorganen niet geselecteerd zijn, moet u de afstandsbediening in het opbergvak houden. De minimumtemperatuur voor de bergplaats van de afstandsbediening en het gebruik ervan is -20 °C, bewaar de afstandsbediening indien nodig binnen.



Afbeelding 8: Draadloze afstandsbediening

1. Noodstopknop (de noodstop op de afstandsbediening werkt alleen als het gebruik van de afstandsbediening is geselecteerd.)
2. Automatische nivelleerschakelaar
3. Startknop voor afstandsbediening
4. Besturingshendels stempels, linkerkant
5. Besturingshendels stempels, rechterkant
6. Start/stopschakelaar van de elektrische motor
7. Start/stopschakelaar van de verbrandingsmotor
8. Hendels om te rijden

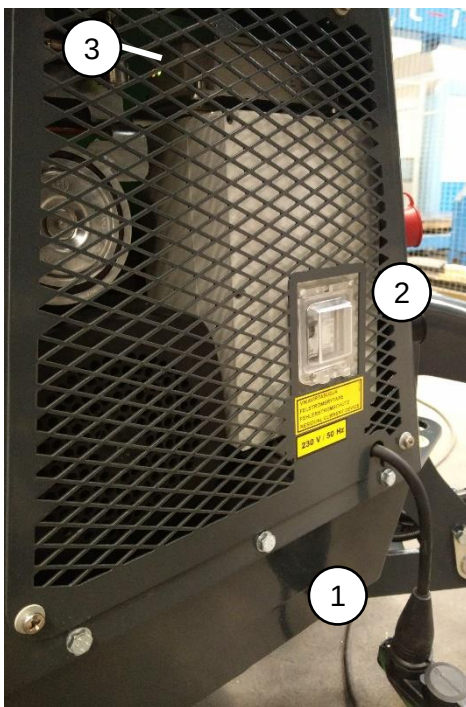
4.4 Nooddaalknop op grondniveau (optie)



1. Urenteller
2. Elektrische schakelaar en knop om in noodgeval naar beneden te brengen (1^e arm, 2^e arm, jib) (optie)

Afbeelding 9: Nooddaalsysteem op grondniveau

4.5 230V - Verbinding en schakelaars (optie)



1. 230 V 50 Hz, 16 A verbinding
2. Reststroomapparaat
3. Acculader. Twee ledindicatoren geven het accuniveau aan:
Geel = accuniveau laag
Geel + groen = accuniveau bijna volledig opgeladen
Groen = accu volledig opgeladen/druppelladen



De schakelaar van de RCD-groep (1) moet "aan" staan om 230V-apparaten te laten werken, inclusief de 230V-contacten op het platform. U kunt de werking van de RCD-groep testen door op de testknop op de groep te drukken. Als de schakelaar op de groep niet uit gaat, dan is er een defect op de groep, ofwel is de aansluitkabel niet op de voeding aangesloten.

5. BEDIENING

Een hoogwerker is alleen bedoeld voor het opheffen van personen en hun apparatuur. Het is niet toegestaan om een hoogwerker als kraan te gebruiken.

Het is de verantwoordelijkheid van de bediener om alle bedienings- en veiligheidsinstructies te begrijpen en op te volgen.

1. Steek de sleutel in de schakelaar voor de contactsleutel en selecteer de onderste bedieningsorganen of platformbedieningsorganen. De hoogwerker kan uitsluitend vanuit één positie worden aangestuurd.
2. Sluit de 230 V-kabel aan als u de elektrische motor gebruikt.
3. Ontkoppel de kabel van de motorverwarmer (optie) als die is aangesloten.
4. Controleer of de armen omlaag in de transportpositie staan. Breng de armen indien nodig naar beneden.

Wanneer u aan de contactsleutel draait, voert de hoogwerker een testsequentie uit voor de indicatorlampen op beide bedieningsposities. Deze testsequentie wordt eveneens uitgevoerd wanneer de noodstopknop wordt vrijgegeven, als back-up.

5.1 De verbrandingsmotor/elektrische motor starten

Lees deze gebruikshandleiding goed door, evenals de gebruikshandleiding voor de motor voordat u het gebruik start. Lees en begrijp alle veiligheidsinstructies voordat u begint te werken.

5.1.1 Verbrandingsmotor

1. Kies de besturingspositie van uw voorkeur (onderste bedieningsorganen of platformbedieningsorganen)
2. Druk op de startknop van de verbrandingsmotor, u hoeft de knop niet ingedrukt te houden.
3. De rode opwarmingslamp van de verbrandingsmotor gaat aan, de motor warmt gedurende de nodige tijd op en start dan automatisch.
4. Druk opnieuw op de start/stopknop om de motor te stoppen.

De hoogwerker bepaalt automatisch de nodige opwarmingstijd (2-20 s), afhankelijk van de buitentemperatuur. In geval een langere opwarmingstijd is vereist, moet u de startknop van de verbrandingsmotor ingedrukt houden en na de geschikte tijd weer loslaten (max. 20 s). De verbrandingsmotor start automatisch, zelfs als u de startknop na 20 seconden niet loslaat.

De hoogwerker is uitgerust met een automatische opwarmfunctie die in werking treedt wanneer de gebruiker het platform betreedt. De rode indicatorlamp die het opwarmen aangeeft, knippert wanneer het automatisch opwarmen actief is. U kunt de startknop van de verbrandingsmotor indrukken, de rode opwarmingslamp blijft aan en de motor start wanneer de vereiste opwarming is voltooid.

Indien de motor bij de eerste poging niet start, drukt u opnieuw op de startknop.

Opmerking! De noodstopknop niet gebruiken om de motor te stoppen. Stop de motor via de start/stopknop.

5.1.2 Elektrische motor

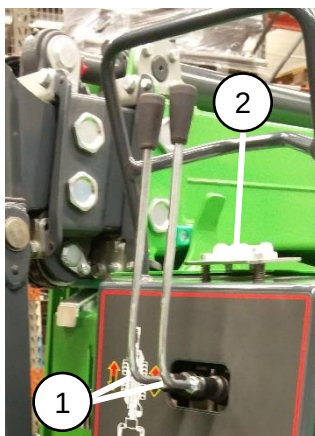
1. Kies de besturingspositie van uw voorkeur (onderste bedieningsorganen of platformbedieningsorganen)
2. Druk op de startknop van de elektrische motor, u hoeft de knop niet ingedrukt te houden.
3. Druk opnieuw op de start/stopknop om de motor te stoppen.

5.2 Selectieschakelaar snelheid

Het platform beschikt over drie snelheidsniveaus. De schakelaar om de snelheid te selecteren bepaalt de maximumsnelheid voor de armen of voor het rijden.

5.3 Rijcontrole

Het platform beschikt over een hydrostatische transmissie. Het rijden wordt via twee hendels aangestuurd. Als u de linker hendel naar voren duwt, draaien de linker wielen of rupsbanden naar voren; als u aan de linker hendel trekt, wordt de linkerkant achteruit aangestuurd. De rechterkant werkt analoog door de rechter hendel te bedienen.



1. Rijhendels
2. Waterpas

Afbeelding 10:
Besturingshendels voor het rijden

Om de rijfunctie te bedienen:

1. Zorg ervoor dat alle armen op hun transportsteunen rusten, dat alle vier stempels van de grond zijn opgetild en de wielen/rupsbanden stevig op de grond staan.
 - Controleer of de indicatorlamp van de transportsteun van de armen aan is (zie 4.1.6).
 - Controleer of de groene lamp voor automatische nivellering (afbeelding 5 (5)) **niet vast aan is of niet knippert**.
2. Start de gewenste motor.
3. Kies de gewenste rijnsnelheid (zie 5.2). Het is verboden om de rijnsnelheid wijzigen terwijl de hoogwerker aan het bewegen is!
4. Beweeg de besturingshendels voorzichtig vanuit de middenpositie.

U mag de hoogwerker alleen laten rijden als alle armen in hun transportpositie rusten!

OPMERKING! Leer te rijden met de machine met lage snelheid. Bedien de besturingshendels rustig om abrupte, schokkende bewegingen te vermijden. Besteed tijdens het rijden speciale aandacht aan de stabiliteit en de afmetingen, met name de lengte, van de machine.

LET OP! HET SLEPEN VAN DE HOOGWERKER IS VERBODEN, RISICO VAN SCHADE!

5.3.1 Het rupsbandenchassis gebruiken

Een hoogwerker met schrankbesturingschassis, uitgerust met rupsbandenchassis, heeft vele voordelen vergeleken met een machine op wielen. Bepaalde aspecten met betrekking tot het werk en de werkomgeving moeten echter in acht worden genomen met een hoogwerker op rupsbanden. Volg de onderstaande instructies op om de maximale levensduur van de rubberen rupsbanden en het rupsbandenchassis te bereiken.

De levensduur van het rupsbandensysteem van een hoogwerker op rubberen rupsbanden hangt sterk af van de werkomgeving en de werkwijze. Als de hoogwerker wordt gebruikt op terreinen met stenen of grind, op sloopplaatsen met beton, of in een omgeving met metaalafval, kan de levensduur van het rupsbandensysteem aanzienlijk korter zijn.

Om de levensduur van de rupsbanden te verlengen, mag u niet op de volgende terreinen of werkplekken rijden:

- **Omgevingen met steengruis, ijzeren balken, metaalafval of dergelijk recyclingmateriaal.** Rubberen rupsbanden zijn niet ontworpen voor dat soort omgevingen.
- **Dagelijks/continu rijden op asfalt of beton.** Een continu gebruik op deze oppervlakken verkort de levensduur van rubberen rupsbanden.
- **Werkplekken met scherpe voorwerpen, zoals gebroken stenen of betonafval.** Dit soort scherpe voorwerpen kan de rubberen rupsbanden snijden of permanent beschadigen. Omstandigheden die banden kunnen beschadigen, kunnen ook rubberen rupsbanden beschadigen. Beschadigde rupsbanden kunnen gewoonlijk niet worden gerepareerd en moeten worden vervangen. De garantie dekt geen rupsbanden die beschadigd raken in dergelijke omstandigheden.
- **Werkplekken met corrosieve stoffen (brandstof, olie, zout of kunstmest).** Corrosieve stoffen kunnen de metalen delen in de rubberen rupsbanden oxideren. Als dergelijke stoffen in contact komen met het oppervlak van de rubberen rupsband, moeten de rupsbanden onmiddellijk na gebruik worden afgespoeld met water.

Schade aan de rupsbanden, looprollen of het rupsbandenchassis die wordt veroorzaakt door het gebruik in dergelijke omgevingen, is niet gedekt door de garantie.

Gebruiksaanwijzingen:

- **Verander de draairichting zo vaak mogelijk.** Steeds in dezelfde richting draaien veroorzaakt een ongelijke slijtage van het aandrijf wiel en de rubberen rupsband.
- **Controleer regelmatig de staat van het rupsbandensysteem.** Een overmatige slijtage van de rollers, de loopwielen, aandrijfwielen en lagers kan de rupsbanden beschadigen.
- **Rijd niet zijwaarts op een helling.** Rijd altijd recht omhoog en omlaag op hellingen en draai alleen op een vlakke, gelijkmatige ondergrond. Voortdurend werken op ongelijke terreinen of zijwaarts rijden op een helling veroorzaakt slijtage van de rupsbandgeleiders en rollers en zorgt ervoor dat de rupsbanden van de aandrijfwielen af komen.
- **Vermijd voortdurende scherpe bochten.** Door bredere en zachtere bochten te maken kunt u voorkomen dat de rupsbanden onnodig slijten en/of van de aandrijfwielen af komen.
- **Voorkom rijden met één rupsband op een vlakke ondergrond en één rupsband op een helling.** Rijd altijd op een gelijkmatige ondergrond. Als de rupsbanden voortdurend aan de binnen- of de buitenkant doorbuigen tijdens de werking, kan de metalen structuur van de rupsbanden breken.

LET OP! Zorg er altijd voor dat er zich geen stenen, grind, sneeuw of andere materialen ophopen tussen de rupsband en de loopwielen. Risico van schade aan het rupsbandframe!

5.4 Gebruik van de stempels

De stempels moeten worden opengezet en het chassis van de hoogwerker moet waterpas staan. U kunt het chassis waterpas stellen door de automatische nivelleerfunctie te gebruiken, ofwel door de stempels een voor een handmatig te controleren. De toegelaten maximale nivelleerongnauwkeurigheid bedraagt 1,0 °.

Controleer of de grond onder iedere stempel stevig genoeg is. Leg indien nodig extra platen op de grond.

U mag de armen niet bedienen zonder eerst de stempels correct open te zetten!

5.4.1 Automatisch nivelleren

Bij automatisch nivelleren worden alle stempels op de grond open gezet en wordt het chassis automatisch waterpas gebracht.

Uitvoering:

1. Druk op de onderste knop van de schakelaar voor automatisch nivelleren (afbeelding 5 (4)). U hoeft de knop niet ingedrukt te houden.
2. De hoogwerker gaat alle stempels open zetten en het chassis wordt automatisch waterpas gebracht.
3. Terwijl de nivellering in uitvoering is, knippert de groene lamp van de automatische nivellering.
4. Wanneer het chassis genivelleerd is, blijft de groene lamp van de automatische nivellering (afbeelding 5 (5)) vast aan. **Controleer de nivellering van de waterpas (afbeelding 10 (2))!**
5. U kunt de armen bedienen als het chassis ook volgens de aanduiding van de waterpas genivelleerd is staat.

De stempels in de transportpositie stellen:

1. Breng alle armen naar beneden op hun transportsteunen.
2. De groene indicatorlamp van de transportsteun van de armen (zie 4.1.6) moet aan zijn.
3. Druk op de bovenste knop van de schakelaar voor automatisch nivelleren (afbeelding 5 (4)). U hoeft de knop niet ingedrukt te houden.
4. De hoogwerker zal de stempels iets boven de grond brengen, zodat de gebruiker de rijfuncties kan gebruiken.
5. Als de stempels in hun transportposities moeten worden aangestuurd, drukt u op de bovenste knop van de schakelaar voor automatische nivellering en houdt die ingedrukt tot alle stempels hun transportpositie hebben bereikt.

5.4.2 Handmatige bediening van de stempels

De handmatige bediening van de stempels kan in smalle omgevingen of moeilijke omstandigheden worden gebruikt. Als de hoogwerker zijwaarts op een helling moet rijden, brengt u de stempels aan de lage zijde iets omlaag zodat ze dicht bij de grond zijn. Op die manier kan de machine niet kantelen.

De groene lamp van de automatische nivellering knippert wanneer alle vier stempels stevig op de grond staan en blijft vast aan wanneer het chassis van de hoogwerker waterpas is. **Controleer de nivellering van de waterpas (afbeelding 10 (2))!**

5.5 Gebruik van de armen

U kunt de armen bedienen wanneer alle vier stempels correct open staan en het chassis van de hoogwerker waterpas is. De groene lamp van de automatische nivellering (afbeelding 5 (5)) blijft vast AAN wanneer deze voorwaarden zijn voldaan.

Het overbelastingscontrolesysteem (4.1.1) blokkeert het gebruik van de armen indien de veilige werkbelasting van 230 kg wordt overschreden.

OPMERKING! Hef de onderste armen altijd eerst uit de transportsteun omhoog voordat u andere bewegingen uitvoert. Zorg er bij het omlaag brengen van de armen voor dat ze recht omlaag naar de transportsteunen worden gebracht.

Dankzij de volledig hydraulische besturing zijn de bewegingen van de armen zeer soepel, nauwkeurig en traploos. Gebruik de besturingshendels soepel en zonder aarzelingen; leer de armen nauwkeurig te bedienen.

Het zelfnivelleringsstelsel van het platform houdt de onderkant van het platform automatisch waterpas. Als de waterpaspositie van het platform moet worden aangepast, bijvoorbeeld als de machine lang niet is gebruikt en het platform is gekanteld, gebruik de besturingshendel voor de zelfnivellering van het platform dan voorzichtig, met name als de armen omhoog zijn gebracht.

5.5.1 Automatische functie om het draaien te stoppen

De Leguan 190 heeft een automatische functie die het draaien (zwenken) van de arm doet stoppen wanneer die in transportpositie terugkeert. De stopfunctie wordt geactiveerd wanneer de bovenste arm (2e arm) naar beneden is gebracht in de buurt van de transportpositie en de telescopische arm bijna volledig is ingetrokken.

Wanneer u naar de middenpositie toe draait, doet de stopfunctie het draaien gedurende een seconde stoppen wanneer u de middenpositie hebt bereikt. Wanneer het draaien is gestopt, hoort u een geluidsalarm: een aanhoudende pieptoon.

De stopfunctie werkt samen met de indicator van de middenpositie van de arm (4.1.5., p. 18): de indicator van de middenpositie van de arm gaat tegelijk aan wanneer de stopfunctie wordt geactiveerd.

5.5.2 Dodemansknop, gebruik van de arm (optie)

Als de hoogwerker met een dodemansknop is uitgerust, dan moet u die activeren voordat u de bewegingen van de arm gaat aansturen.

Op het platform wordt de dodemansknop geactiveerd door het voetpedaal in te drukken en die ingedrukt te houden terwijl u de bewegingen van de arm aanstuurt.

Wanneer u de onderste bedieningsorganen gebruikt, moet de dodemansknop op het paneel van de onderste bedieningsorganen (afbeelding 6, (8)) linksom gedraaid worden gehouden.

5.6 Afstandsbediening (optie)

De onderste bedieningsorganen moeten geselecteerd zijn om de hoogwerker op afstand te bedienen.

1. Selecteer de afstandsbediening via de keuzeschakelaar voor afstandsbediening (afbeelding 6 (8)).
2. Noodstopknop afstandsbediening hefsysteem.
3. Start de afstandsbediening (afbeelding 8 (3)).
4. Start de gewenste motor (afbeelding 8 (6) of afbeelding 8 (7)).
5. Gebruik de rij- of stempelfuncties.
 - Rijden met hendels (afbeelding 8 (8)).
 - U kunt de stempels bedienen via de schakelaar voor automatische nivellering (afbeelding 8 (2)) ofwel een voor een via individuele controleschakelaars voor de linkerkant (afbeelding 8 (4)) of voor de rechterkant (afbeelding 8 (5)).
6. Om te stoppen, zet u de motor uit via de betreffende schakelaar en daarna de afstandsbediening door op de noodstopknop op de afstandsbediening te drukken.
7. Berg de afstandsbediening op in het voorziene opbergvak
8. Zet de keuzeschakelaar voor afstandsbediening op "0".
9. Zet de schakelaar met de contactsleutel op "0".

De noodstop op de afstandsbediening werkt alleen als de afstandsbediening is geselecteerd.

5.7 De werkzaamheden afronden

Na het afronden van de werkzaamheden:

1. Breng de armen omlaag in de transportpositie.
2. Breng de stempels helemaal omhoog naar de transportpositie.
3. Stop de verbrandingsmotor/elektrische motor via de stopknop van de motor.
4. Verwijder de veiligheidstuigen van het platform en neem ze met u mee (de tuigen moeten op hun plaats en in hun doos/verpakking worden bewaard).
5. Zet de schakelaar met de contactsleutel op "0" en neem de sleutel mee.
6. Als de machine op een plaats staat waar hij kan worden aangesloten op 230VAC netstroom, wordt aanbevolen om deze aangesloten te laten om de accu op te laden (bijv. 's nachts).

OPMERKING! Voorkom ongevoegd gebruik van de hoogwerker door de contactsleutel en de hoofdschakelaar van de machine te verwijderen als deze niet wordt gebruikt!

5.8 Aanvullende instructies voor gebruik in de winter

De toegelaten minimale werktemperatuur voor gebruik van de hoogwerker is -20 °C.

Tijdens de winter moet u volgende handelingen uitvoeren:

- Controleer of de eindschakelaars vrij van sneeuw, ijs en vuil zijn.
- Als de omgevingstemperatuur lager dan +2 °C is, raadt de fabrikant aan om een aparte motorverwarmer (optie) te gebruiken.
- Laat de motor enkele minuten draaien voordat u de machine verplaatst.
- Gebruik eerst een tijdje de rijmodus, daarna de stempels en als laatste de armen. Op die manier wordt de olie in het hele systeem verwarmd en stroomt er warme olie naar de cilinders.

6. NOODDAALSYSTEEM EN GEBRUIK IN NOODGEVAL ⚠

Als de voeding om welke reden dan ook uitvalt (vb. geen brandstof of uitval van de elektriciteit of een storing van de verbindingenkabel), kunnen de armen aan de hand van de volgende methoden omlaag worden gebracht.

6.1 Handpomp

De hoogwerker is met een handpomp uitgerust die men kan gebruiken om de functies van de armen aan te sturen.



Afbeelding 11: Handpomp

Gebruik van de handpomp:

- Stop de motor.
- Deblokkeer de handgreep van de handpomp (afbeelding 6 (11)) en open de afscherming (afbeelding 6 (10)).
- Plaats de handgreep op de pomp.
- Gebruik de pompcontrole en de onderste controlehendels (afbeelding 6 (12-16)) om de armen in hun transportpositie te brengen.

De handpomp mag alleen in noodsituaties worden gebruikt om de armen naar beneden te brengen. Breng de jib en de 1^e arm en de telescopische arm altijd eerst naar beneden voordat u de 2^e arm naar beneden brengt. **Gevaar voor kantelen!**

6.2 Elektrische daalbesturingsorganen (optie)

1. Indien de hoogwerker met een elektrisch nooddaalsysteem is uitgerust. Er zijn nooddaalknoppen op het bedieningspaneel van het platform (zie 4.1) en op grondniveau (zie 4.4). Door op de knop te drukken, komt de geselecteerde arm langzaam omlaag zolang de knop ingedrukt wordt gehouden. De nooddaalknop kan alleen vanuit de geselecteerde besturingspositie worden bediend. Indien de schakelaar van de contactsleutel op de stand "0" staat, kunt u het nooddaalsysteem vanuit het platform gebruiken, omdat de knop in dat geval stroom rechtstreeks van de accu afneemt. De nooddaalknoppen zijn beveiligd met een 10 A-zekering in de aansluitkast aan de zijkant op grondniveau.
2. Breng de jib en de 1^e arm en de telescopische arm altijd eerst naar beneden voordat u de 2^e arm naar beneden brengt. Controleer voordat u de armen omlaag brengt naar de transportsteunen altijd of ze goed zijn uitgelijnd en recht omlaag bewegen naar de transportsteunen toe. Indien nodig kunnen de armen worden geroteerd aan het einde van de as van de draaikrans, met behulp van de handpomp of een steeksleutel van 22 mm of een moersleutel op grondniveau. Draai de contactsleutel naar "0" voordat u het draaien bedient.

OPMERKING! Vergeet nooit om het gereedschap te verwijderen na het roteren van de armen. Roteer de draaikrans nooit met de hand als de verbrandingsmotor/elektrische motor draait en de hoofdstroom is ingeschakeld!

Controleer altijd of het nooddaalsysteem werkt voordat u met werkzaamheden begint als de hoogwerker is uitgerust met een elektrisch nooddaalsysteem.

6.3 Besturing van de stempels negeren

Deze hoogwerker is ten behoeve van mogelijke noodsituaties uitgerust met een knop om de controle van de stempels te negeren (afbeelding 5 (20) of afbeelding 6 (9)), waardoor de gebruiker de armen kan bedienen, zelfs als de stempels niet correct open staan. U kunt deze functie bijvoorbeeld gebruiken in een situatie waar de jib een beetje omhoog moet worden gebracht wegens ruw terrein of als het platform naar achteren is gekanteld tijdens uitgeschoven opslag. **De knop om te negeren mag alleen in extreme situaties worden gebruikt!**

Toets monitoring stempels negeren **op het platform:**

1. Open de vergrendelschroef van de afdekking om toegang te hebben tot de knop.
2. Druk op de witte knop om te negeren en houd die ingedrukt.
3. Start de verbrandingsmotor of de elektrische motor.
4. Voer de nodige bewegingen van de armen uit.
5. Laat de knop om te negeren los en stop de motor.
6. Sluit de afdekking en haal de vergrendelschroef aan.

Toets monitoring stempels negeren **op grondniveau:**

1. Open de schroeven (afbeelding 6 (A) en (B)) om de beschermplaat los te maken.
2. Schuif de beschermplaat naar links.
3. Draai de schakelaar om te negeren rechtsom en houd die in deze stand gedraaid.
4. Start de verbrandingsmotor of de elektrische motor.
5. Voer de nodige bewegingen van de armen uit.
6. Laat de schakelaar om te negeren los en stop de motor.
7. Schuif de beschermplaat naar rechts.
8. Haal de schroeven A en B aan.

LET OP! Als de armen niet in hun transportpositie zijn, weerklinkt een geluidsalarm en worden de bewegingen na 1,5 seconden gestopt. U moet de knop om te negeren gedurende één seconde loslaten en dan opnieuw activeren, zodat de bewegingen van de arme opnieuw voor 1,5 seconden geactiveerd zijn. De knop om te negeren mag alleen worden gebruikt om de armen te bedienen in de buurt van hun transportsteunen. **GEVAAR VOOR KANTELEN!**

6.4 Knop om de belastingscontrole op het platform en de noodstopknop van het platform te negeren



Deze hoogwerker is ten behoeve van mogelijke noodsituaties uitgerust met een knop om de controle van de belasting en de noodstop van het platform te negeren (afbeelding 6 (9)), waardoor de gebruiker de noodstopknop kan negeren en de armen met een overbelasting kan bedienen. Het negeren is alleen mogelijk als de onderste bedieningsorganen geselecteerd zijn.

Deze schakelaar mag alleen worden gebruikt in **extreme noodsituaties**, bijvoorbeeld als de bediener van de hoogwerker buiten bewustzijn is geraakt op het platform, de noodstopschakelaar is ingedrukt en de bediener omlaag moet worden gebracht voor zijn/haar veiligheid.

Als de schakelaar voor het onderdrukken van de veiligheidsfuncties wordt gebruikt, kan de machine buiten zijn stabiele werkzone worden gebruikt, waardoor gevaar voor vallen ontstaat! De fabrikant is niet aansprakelijk voor het vallen van de hoogwerker als de schakelaar voor het onderdrukken van de veiligheidsfuncties is gebruikt!

Knop om de belastingscontrole op het platform en de stopknop van het platform te negeren

1. Open de schroeven (afbeelding 6 (A) en (B)) om de beschermplaat los te maken.
2. Schuif de beschermplaat naar links.
3. Selecteer de onderste bedieningsorganen.
4. Draai de schakelaar om te negeren linksom en houd die in deze stand gedraaid.
5. Start de verbrandingsmotor of de elektrische motor.
6. Breng de arm **uiterst voorzichtig** omlaag.
7. Laat de schakelaar om te negeren los en stop de motor.
8. Schuif de beschermplaat naar rechts.
9. Haal de schroeven A en B aan.

6.5 Bewaking transportpositie arm onderdrukken

Deze hoogwerker is ten behoeve van mogelijke noodsituaties uitgerust met een knop voor het onderdrukken van de transportpositie van de arm (override) (*afbeelding 5 (20)*). Met deze functie kan de gebruiker de stempels bedienen en de hoogwerker naar een veilig gebied rijden in een noodgeval. De functie is bedoeld voor gebruik tijdens een storing waarbij een van de armen niet in de transportpositie is of als een van de transportpositiesensoren en/of de sensor van de hoek/vlucht van de arm defect is en het gebruik van stempels en het rijden onmogelijk maakt. **Met uiterste voorzichtigheid en alleen in noodgevallen gebruiken!**

De override-knop is vergrendeld met een inbusbout. Ontgrendel het deksel om de knop te kunnen gebruiken.

Bewaking transportpositie arm onderdrukken op het platform:

1. Zet de hoofdschakelaar (*afbeelding 6 (1)*) in de onderste besturingspositie
2. Druk binnen 1-10 seconden nadat de machine is ingeschakeld op de override-knop (*afbeelding 5 (20)*) op het bedieningspaneel van het platform (door de knop in te drukken, wordt de besturing van het onderste bedieningspaneel overgeschakeld naar het bovenste bedieningspaneel)
3. Houd de override-knop net zo lang ingedrukt als u de functie wilt gebruiken
4. Start de motor of elektrische motor vanaf het bedieningspaneel van het platform (*afbeelding 5 (1)*) terwijl u de override-knop ingedrukt houdt
5. Gebruik terwijl u de knop ingedrukt houdt de stempelschakelaars om de stempels omhoog te brengen in de transportpositie, of de rijkhendels (*afbeelding 10 (1)*) om de hoogwerker naar een veilig gebied te brengen
6. Als u de override-knop te snel loslaat, heeft u 10 seconden om hem opnieuw in te drukken en de override-functie actief te houden
7. Nadat het gebruik van de override-knop is voltooid, vergrendelt u het deksel van de override-knop met de bijgeleverde inbusschroef om onnodig gebruik te voorkomen.

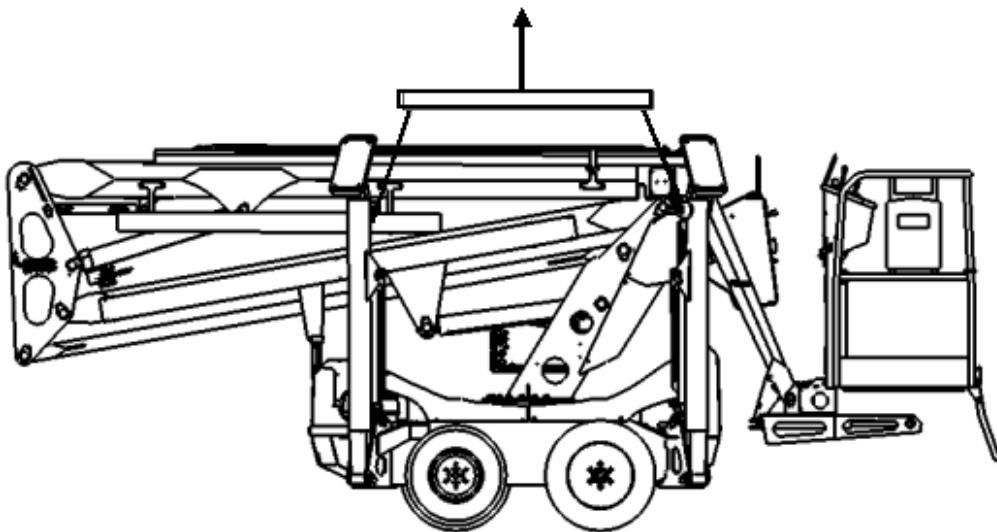
Als de knop voor het onderdrukken van veiligheidsfuncties wordt gebruikt, kan de machine buiten zijn stabiele werkzone worden gebruikt, waardoor gevaar voor omvallen ontstaat! De fabrikant is niet aansprakelijk voor het omvallen van de hoogwerker als de knop voor het onderdrukken van de veiligheidsfuncties is gebruikt!

7. VERVOER

Breng de armen omlaag in de transportpositie en breng de stempels helemaal omhoog in de transportpositie voordat u de hoogwerker gaat vervoeren.

OPMERKING! Deze hoogwerker mag alleen in de transportpositie worden vervoerd. Er mogen geen personen of materialen worden op het platform worden vervoerd.

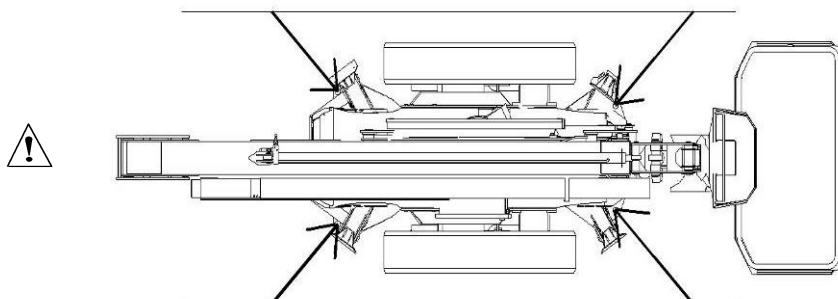
Alle stempels zijn voorzien van hefpunten (afbeelding 12) waaraan de hoogwerker indien nodig kan worden opgetild. Het wordt aangeraden om tijdens het heffen een hef balk te gebruiken waaraan de kabels worden gemonteerd, om te voorkomen dat de stempels beschadigd raken.



Afbeelding 12: De hoogwerker optillen

Er is een automatische hydraulische rem in de achteras die automatisch wordt ingeschakeld als de verbrandingsmotor/elektrische motor niet draait. **De hoogwerker mag niet op steile hellingen geparkeerd worden.**

Als de machine op een aanhanger of vrachtwagen of een gelijkaardig voertuig wordt vervoerd, moet die goed worden vastgebonden. Er zijn vier verankeringspunten gemarkeerd op de hoeken van het chassis, waaraan de machine eenvoudig kan worden vastgebonden. Bind de machine altijd diagonaal vast over de hoeken (afbeelding 13).



Afbeelding 13: Verankeringspunten

LET OP! Het is niet toegestaan om de machine zo vast te binden dat de kabels over de armen lopen. Alleen de gemarkeerde verankeringspunten mogen worden gebruikt!

8. REGELS VOOR SERVICE, ONDERHOUD EN INSPECTIE

Deze hoogwerker moet eenmaal per jaar worden geïnspecteerd. De inspectie mag alleen worden uitgevoerd door een gekwalificeerd persoon. Personen die periodiek onderhoud uitvoeren, moeten ervoor zorgen dat ze bekend raken met de werking en de technische functies van deze hoogwerker voordat ze onderhoudswerkzaamheden uitvoeren. Alle service- en onderhoudswerkzaamheden moeten worden uitgevoerd volgens de instructies in deze handleiding.

8.1 Algemene instructies

- Het is niet toegestaan om veranderingen aan te brengen aan de constructie van de machine zonder schriftelijke toestemming van de fabrikant.
- Alle defecten die invloed kunnen hebben op het veilige gebruik van deze hoogwerker moeten worden gerepareerd voordat de hoogwerker wordt gebruikt.
- Alleen professionals mogen de afdekkingen openen en omgaan met de elektrische componenten, enz. Gevaar voor ernstige verwondingen!
- Zorg ervoor dat de werkzaamheden worden uitgevoerd volgens deze gebruikshandleiding en de onderhoudshandleiding van de fabrikant van de motor.
- Stop de motor voordat u onderhoud of inspectie gaat uitvoeren, SLUIT OOK DE 230 V NETSPANNING AF.
- Rook niet tijdens het uitvoeren van onderhouds- en inspectiewerkzaamheden.
- Houd de machine en met name het platform schoon.
- Zorg ervoor dat de gebruiksaanwijzing compleet en leesbaar is en op zijn plaats is in de doos op het platform.
- Zorg ervoor dat alle stickers op hun plaats zitten en leesbaar zijn.
- Zorg ervoor dat de hoogwerker is onderhouden volgens de aanwijzingen in deze handleiding.
- Zorg ervoor dat alle inspecties zijn uitgevoerd volgens de plaatselijke voorschriften.

LET OP! Alle reserveonderdelen, met name elektrische onderdelen en sensoren, moeten originele Leguan-delen zijn.

9. SERVICE-INSTRUCTIES

9.1 Service en controles, onderhoudsschema

Raadpleeg met betrekking tot het onderhoud van de motor ook de Gebruikshandleiding van de motorfabrikant = **EM**

CH = Controleren

CL = Reinigen

R = Vervangen

A = Aanpassen

F = Eerste

service na 50 u

Handeling		dag	maand	100 u	200 u / 12 maanden	400 u / 24 maanden	1000 u
Motorolie, EM	FR	CH			R		
Motoroliefilter	FR				R		
Luchtfilter, EM			CH/CL		R		
Gloeibougie, EM							CH
Klebspeling, EM							A
Brandstoffilter						R	
Brandstoftank				CH			CL
Bevestiging van platform	FCH	CH					
Hydraulische olie							R
Peil hydraulische olie				CH			
Aanzuigfilter hydraulische olie							CL
Hydraulische-oliefilters	FR				R		
Accu			CH				
Koelmiddel	FCH		CH			R	
Vergrendeling van lagers en ankerbouten	FCH		CH				
Elektrische kabels					CH		
Hydraulische koppelingen en slangen	FCH	CH					
Cilinders, lasthoud- en controlekleppen	FCH	CH					
Werking van het nooddaalsysteem	FCH	CH					
Werking van noodstopcircuit	FCH	CH					
Werking van set-upsysteem	FCH	CH					
Drukaanpassingen	FCH				CH		
Werking van regelkleppen	FCH	CH					
Montage van de armen op het chassis				CH			
Staat van stalen structuren				CH			
Bewegingssnelheden van de armen	FCH		CH		A		
Smeren 9.3			R				
Werking van het belastingscontrolesysteem en stempelimietschakekaars (9.9 en 9.13)	FCH			CH	A		
Niveaupositie van het waterpeil	FCH		CH				
Veiligheidskleppen (9.16)					CH	CH	

Hydraulische olie:	Mobil UNIVIS HVI 26 (Arctic oil)						
Olievolume hydraulisch systeem:	olietank 35 l, volledig systeem 55 l						
Inhoud van de brandstoftank:	12,5 liter (diesel)						
Motorolie:	Zie handleiding van de fabrikant van de motor.						
Vet:	Litium NLGI 2 vet (niet MoS2), draaikrans met vet dat EP bevat (extreem hoge druk) (vb. Mobilux EP 2 Moly)						
Drukinstellingen van het hydraulische systeem:	<table> <tr> <td>Hoofddruk</td><td>200 bar (2900 PSI)</td></tr> <tr> <td>Laagste bedrijfsdruk</td><td>110 bar (1595 PSI)</td></tr> <tr> <td>Druk om de rem te openen</td><td>25 bar (363 PSI)</td></tr> </table>	Hoofddruk	200 bar (2900 PSI)	Laagste bedrijfsdruk	110 bar (1595 PSI)	Druk om de rem te openen	25 bar (363 PSI)
Hoofddruk	200 bar (2900 PSI)						
Laagste bedrijfsdruk	110 bar (1595 PSI)						
Druk om de rem te openen	25 bar (363 PSI)						
Bandenspanning:	<table> <tr> <td>23*10.50-12 grasprofiel</td><td>3,0 bar (43 PSI)</td></tr> <tr> <td>23*10.50-12 TR profiel</td><td>3,0 bar (43 PSI)</td></tr> <tr> <td>Leguan TeHo trailer</td><td>6,0 bar (87 PSI)</td></tr> </table>	23*10.50-12 grasprofiel	3,0 bar (43 PSI)	23*10.50-12 TR profiel	3,0 bar (43 PSI)	Leguan TeHo trailer	6,0 bar (87 PSI)
23*10.50-12 grasprofiel	3,0 bar (43 PSI)						
23*10.50-12 TR profiel	3,0 bar (43 PSI)						
Leguan TeHo trailer	6,0 bar (87 PSI)						

Zorg dat u de maximale bandenspanning die op de banden staat aangegeven niet overschrijdt.

Speling van de slijtagestootkussens op de telescopische arm moet elk jaar worden gecontroleerd en de slijtagestootkussens moeten elke 5 jaar worden vervangen.

De kettingen van de kettingschijven en/of kabels van de telescopische armen, hun riemschijven en binders moeten worden vervangen tijdens de onderhoudsbeurt na 10 jaar aan het toegangsplatform.

Het aanhaalkoppel van de M16 bevestigingsbouten van de draaikrans is 210 Nm. Het aanhaalkoppel moet eenmaal per jaar worden gecontroleerd en de bouten moeten iedere 5 jaar worden vervangen. Als een bout is losgekomen, dan moet die door een nieuwe bout worden vervangen.

De bovengenoemde onderhoudsintervallen zijn aanbevelingen. Als de bedrijfsomstandigheden zeer zwaar zijn en/of de machine zwaar wordt gebruikt, moeten de onderhouds- en vervangingsintervallen korter worden gemaakt.

9.1.1 Moeren aandrijf wiel rupsbanden

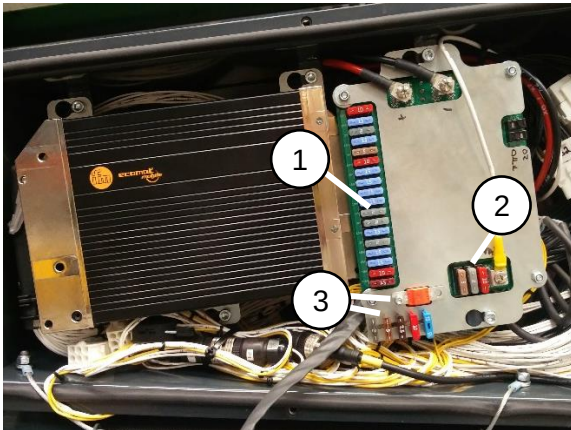
Het is belangrijk om ongeveer één week na het in gebruik nemen van de hoogwerker te controleren of de moeren op het achterste aandrijf wiel (grootste loopwiel) goed vast zitten. Bij het rijden met een nieuwe machine passen de onderdelen van het rupsbandensysteem zich aan elkaar aan en "vinden hun plaats". Daardoor is het mogelijk dat de moeren losraken tijdens het gebruik. Losse moeren kunnen ernstige schade aanbrengen aan het rupsbandenchassis.

- Draai de moeren eerst diagonaal tegengesteld aan tot 200 ± 25 Nm.
- Draai de moeren ten slotte diagonaal tegengesteld aan tot **250 ± 25 Nm**.
- Elk jaar moet men controleren of de moeren goed vast zitten.

9.2 Zekeringen

De zekeringen van de hoogwerker zitten aan de linkerkant van de machine in de elektrische schakelkast.

1. Zekeringen, spanning wanneer de schakelaar van de contactsleutel op AAN staat (onderste bedieningsorganen of platformbedieningsorganen geselecteerd)
2. Zekeringen, constante spanning via accu
3. Reservezekeringen



Afbeelding 14: Zekeringen

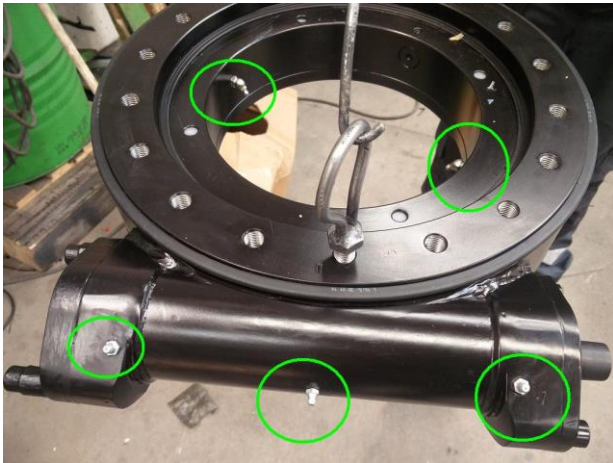
De oorspronkelijke maat van de zekering niet overschrijden!

9.3 Smeren

Het smeren van de machine is uiterst belangrijk om slijtage in de verbindingen te voorkomen. De meeste verbindingen zijn onderhoudsvrij, maar de draaikrans moet worden gesmeerd volgens het onderhoudsschema, met vet dat een EP-additief (extreme pressure - extreme druk) bevat. De lagers van de stempels en de scharnierlagers in alle hydraulische cilinders moeten worden gesmeerd volgens het onderhoudsschema.

9.3.1 De draaikrans smeren

De draaikrans van de hoogwerker moet elke maand volgens het onderhoudsschema worden gesmeerd. Het is belangrijk om op te merken dat de draaikrans vijf (5) aparte smeerpunten heeft (afbeelding 15) die allemaal afzonderlijk moeten worden gesmeerd. De smeernippels op de buitenkant van de draaikrans zijn verbonden met de versnelling en zijn lagers. Twee (2) smeernippels op de binnenkant van de draaikrans zijn verbonden met de kogellagers van de draaikrans. De eenvoudigste manier om vet aan te brengen op deze twee smeernippels is via het serviceluik op de bodem van het chassis.



Afbeelding 15: Smering van de draaikrans

9.3.2 De kettingschijf van de telescopische arm smeren en inspectie van de ketting

Er wordt een koppel schalmkettingen gebruikt voor de beweging van de telescopische arm. Er zijn 3 schijven die moeten worden gesmeerd. De schijven worden elke maand gesmeerd.



Afbeelding 16:
Smeernippel schijf
telescopische ketting

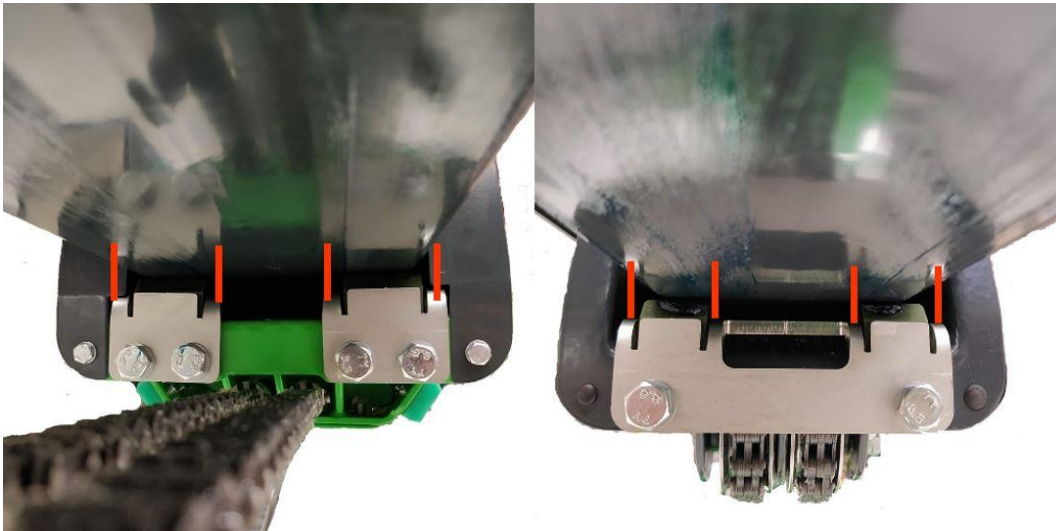


Afbeelding 17: Smeerpunten schijf van de
schalmkettingen aan de voorkant van de 2^e arm.

De smeernippels zitten aan beide uiteinden van de telescopische arm. Een smeernippel zit onder de telescopische arm aan het platformuiteinde van de arm (afbeelding 16). Twee andere smeernippels zitten onder de afscherming aan de voorkant van de 2^e arm.

9.3.3 De telescopische armen smeren

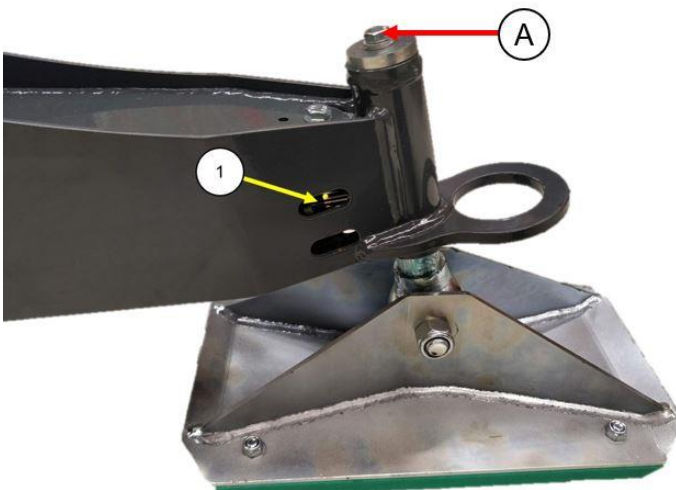
De glijvlakken van de telescopische armen (onderste vlak, afbeelding 18) moeten worden gesmeerd met waterbestendig vet (bijv. Mobil XHP 222) tijdens de maandelijkse smeerbeurt. Het vet moet op de onderkant van de middelste arm en het verlengstuk worden aangebracht, op een oppervlaktegebied van ongeveer 30 mm breed, gemeten vanaf iedere zijrand en voor de hele zichtbare lengte van de armen wanneer de telescoop volledig is uitgeschoven (afbeelding 18). Breng maar een dun laagje (<1 mm) vet aan op het oppervlak, bijvoorbeeld met een kwast.



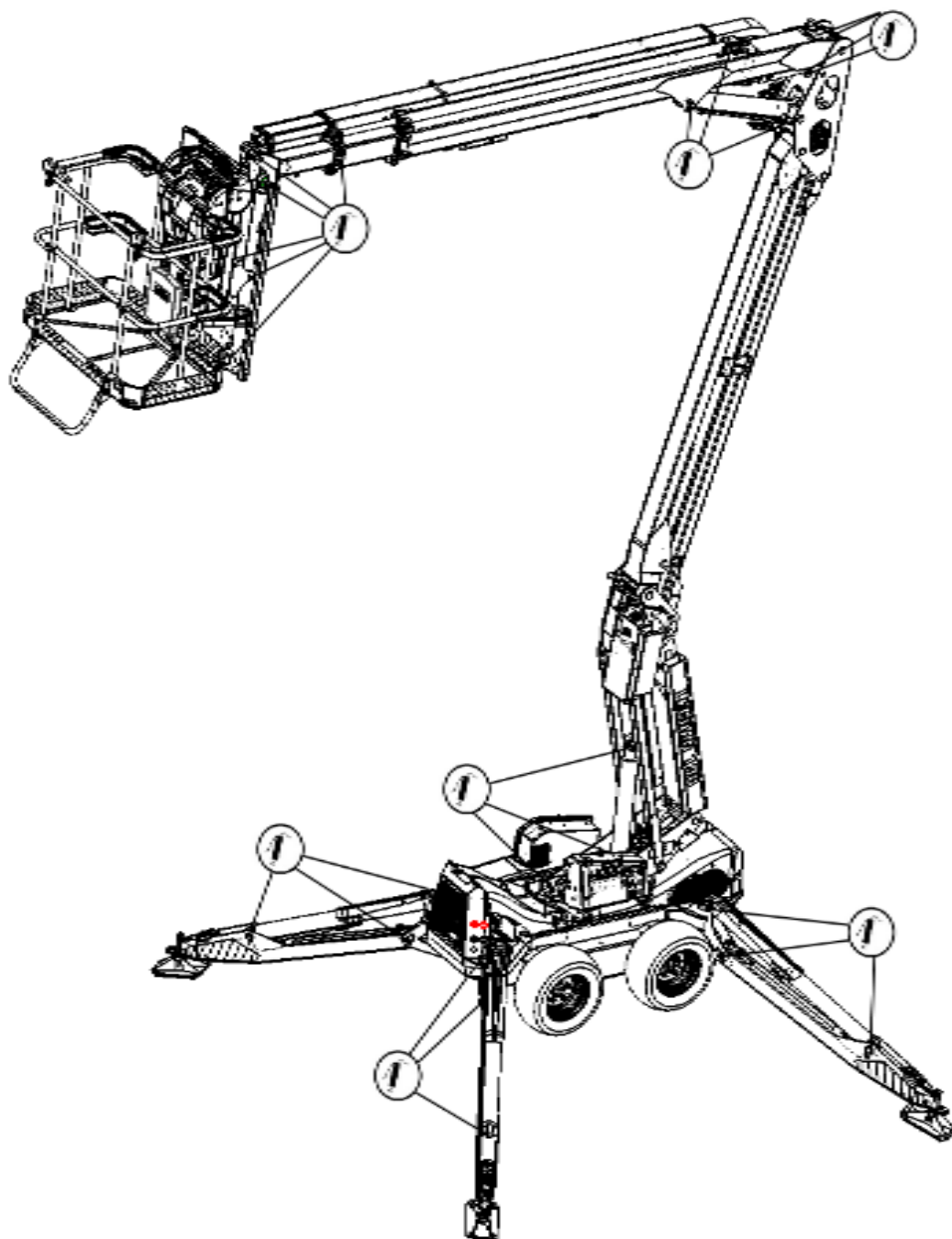
Afbeelding 18 Breedte van het gesmeerde oppervlak van de middelste arm en het verlengstuk is gemarkeerd met rode lijnen

9.3.4 De positiesensorpennen op de stempels smeren

De positiesensorpennen op de stempels moeten worden gereinigd en gesmeerd met waterbestendig (bijv. Mobil XHP 222) vet tijdens het jaarlijkse onderhoud van de hoogwerker. De pen wordt van de stempel verwijderd door de borgschroef aan het uiteinde van de stempel te openen (afbeelding onder, A). De pen wordt verplaatst met een veer die voor het smeren moet worden verwijderd. Breng maar een dun laagje (<1 mm) vet aan op het oppervlak van de pen, bijvoorbeeld met een kwast. Plaats na het smeren de veer weer op de pen en plaats de pen terug op de stempel en vergrendel die zorgvuldig met zijn schroef.

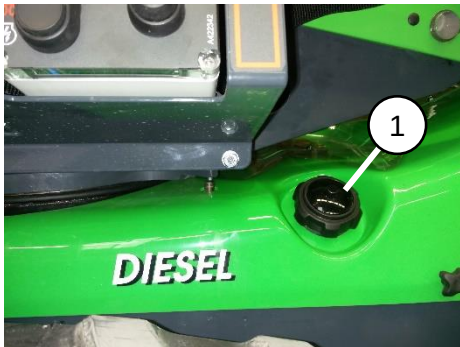


9.4 Smeerschema



Afbeelding 19: Smeerschema

9.5 Omgang met brandstof en brandstof bijvullen

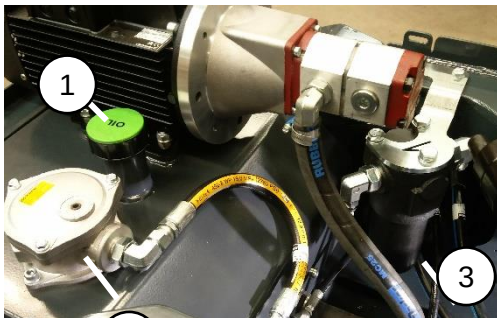


Afbeelding 20: Dop van de brandstoftank

Controleer het brandstofpeil en vul de brandstof indien nodig bij (dop brandstoftank, 1). Gebruik alleen **DIESEL** voor de Kubota-motor. Raadpleeg de handleiding van de motor. Het gebruik van andere brandstof is niet toegestaan.

Zorg ervoor dat de brandstoftank niet leegraakt. Als dit toch gebeurt, moet u bijtanken en verschillende keren starten, telkens met een interval van 20 s. De motor is voorzien van automatische ontluchting van het brandstofsysteem.

9.6 Hydraulische olie en filter van de hydraulische olie vervangen



Afbeelding 21: Hydraulische-oliefilters

De retourfilter voor hydraulische olie zit op de hydraulische-olietank (2) aan de achterkant van het chassis. Vervang de filter door de filterdop te verwijderen en de filterpatroon te vervangen.

Bij het vervangen van de hydraulische olie kan de olie uit de opening van de ontluchtingsdop worden verwijderd met een zuigpomp (1) of door de aftapplug te openen. In beide gevallen is het belangrijk om de magnetische aftapplug te reinigen.

Het hydraulische-drukfilterpatroon (3) moet altijd worden vervangen als de retourfilter wordt vervangen. Neem de filterbeugel weg, til de filter op, open het en vervang het filterpatroon. Het drukfilterpatroon wordt in het filterhuis geplaatst met de opening van het patroon omhoog en naar de behuizing gericht. Bevestig daarna de behuizing weer aan de beugel. Controleer of er geen lekken zijn wanneer de motor draait.



Afbeelding 22: Retourlijn filterpatroon



Afbeelding 23: Druklijn filterpatroon

9.7 Peil hydraulische olie

Het peil van de hydraulische olie kan worden gecontroleerd met de peilstok in de vuldop (afbeelding 20 (1)). Het oliepeil moet bij de bovenste markering op de peilstok zijn als de hoogwerker in transportpositie is (armen omlaag op de transportsteunen en stempels helemaal omhoog).

9.8 De accu controleren

De oorspronkelijke accu is onderhoudsvrij. Om zeker te zijn dat de accu start en veilig werkt, moet deze regelmatig worden gecontroleerd. Inspecteer en reinig de accuklemmen regelmatig. Controleer ook de staat en de bevestiging van de accukabels en de klemisolatoren. Zorg ervoor dat de accukabels niet tegen scherpe randen kunnen schuren. Controleer ook de staat en de bevestiging van de accuschakelaar en kabels.

9.9 Het controlesysteem controleren



Controleer de set-upcontrole altijd voordat u met de hoogwerker aan de slag gaat.

Wanneer alle vier stempels stevig op de grond staan, knippert de signaleerlamp van de automatische nivellering (afbeelding 5 (5)). De stempels **handmatig** op de grond plaatsen:

- Als de groene signaleerlamp van de automatische nivellering knippert voordat alle vier stempels de grond raken, dan is er een storing of een defect aan het stempelcontrolesysteem en moet de handeling onmiddellijk worden gestopt (met uitsluiting van de situatie waarin automatische nivellering is geactiveerd).
- De oorzaak van de storing kan worden gevonden in de kabelverdeeldoos (afbeelding 23) aan de achterkant van het chassis. In de doos komen connectors 1-4 overeen met de nummering van de stempels
- De overeenkomende eindschakelaars van de connectors zijn: 1 = S21, 2 = S22, 3 = S23, 4 = S24.
- Als de stempels van de grond of in transportpositie zijn, moet indicatorlampje A branden naast connectors 1-4.
- Als de stempels op de grond zijn geplaatst, moet indicatorlampje B branden. Als er een storing is, brandt het verkeerde lampje of geen van de lampjes. Controleer de werking van de verdeeldoos tijdens de maandelijkse inspectie.

LET OP! Als het plaatsingscontrolesysteem niet goed werkt, is het niet toegestaan om deze hoogwerker te gebruiken en moet de storing/het defect worden gerepareerd voordat u de werkzaamheden start.



Afbeelding 24: Verdeeldoos, stempelconnectors gemarkeerd in rood vierkant

9.10 Waterpas controleren

De juiste positie van de waterpas (op de regelkleppenkast op grondniveau) met betrekking tot het bovenste oppervlak van de draaikrans moet worden gecontroleerd volgens het onderhoudsschema of als er reden is om te geloven dat de positie van de waterpas is veranderd:

Controleer of de armen in transportpositie zijn en leg een waterpas op de koppelschotel. Vergelijk de positie van deze waterpas met de positie van de waterpas op de regelkleppenkast. Als de posities anders zijn, pas de waterpas op de kleppenkast dan aan met de stelschroeven totdat beide waterpassen in dezelfde positie zijn. Voer de aanpassingen in de lengte en in de breedte uit.

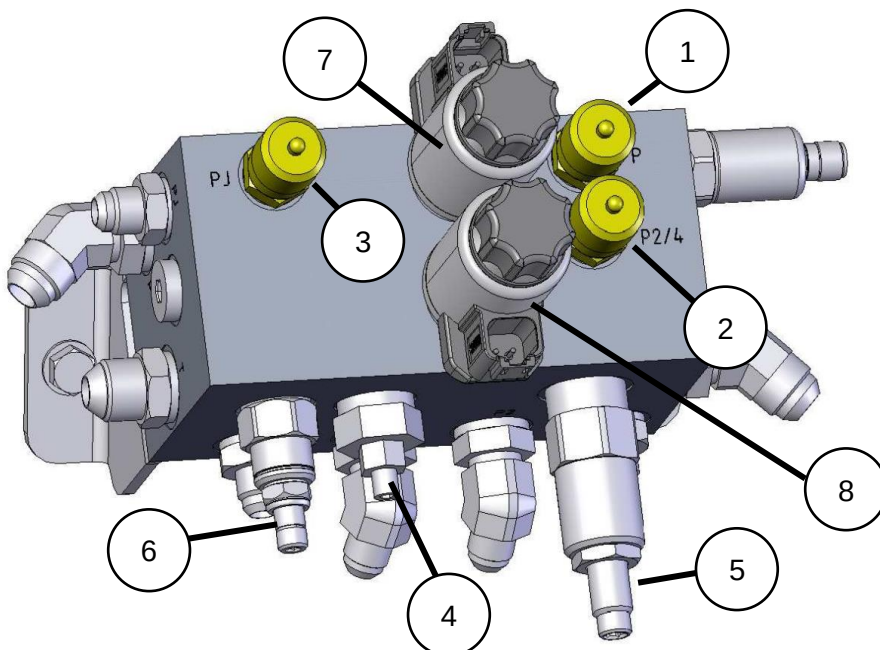
9.11 Hydraulische drukwaarden en aanpassingen

Het hydraulische systeem is in de fabriek aangepast op de correcte waarden en gewoonlijk hoeft u deze niet meer af te stellen. Alle nippels voor drukmetingen bevinden zich vanbinnen in het chassis, in het spuitstuk van de hydraulische pomp. De eenvoudigste manier om bij de meetnippels te komen, is door de onderste plaat van het chassis te openen.

1. Meetnippel van de hoofddruk
2. Meetnippel van de druk op de 2e/4e pomp
3. Meetnippel van de druk om de rem te openen
4. Aanpassingen van de hoofddruk
5. Aanpassing van de 2e/4e pomp
6. Aanpassing van het openen van de rem

Er zijn 3 drukniveaus:

- Hoofddruk 200 bar
- Druk 2e/4e pomp 110 bar
- Druk om de rem te openen 25 bar



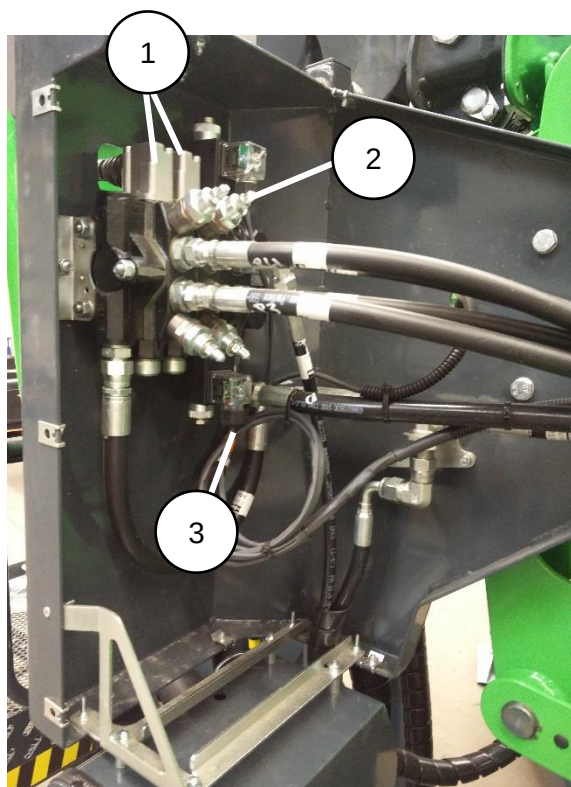
Afbeelding 25: Spruitstuk hydraulische pomp

De solenoïdekleppen 7 en 8 bevinden zich in het spuitstuk van de hydraulische pomp:

De solenoïdeklep 7 is de veiligheidsdumpklep voor de hoofddruk.

De solenoïdeklep 8 wordt gebruikt om de oliestroom van de 2e/4e pomp naar de tank te dumpen.

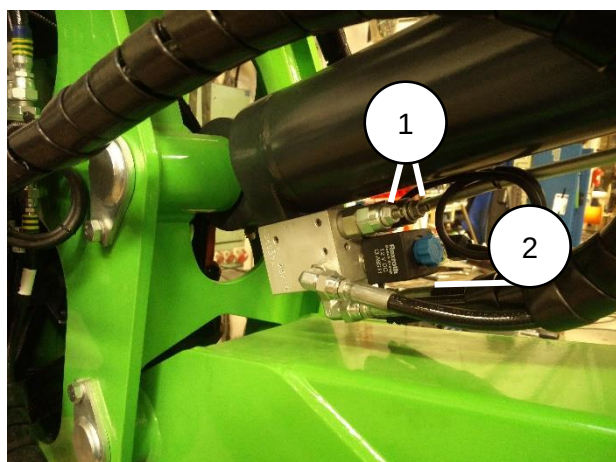
9.12 Klepbehuizing console



Afbeelding 26: Klepbehuizing console

Componenten in de kleppenkast van de console:

1. Rijkleppen
2. Platform regelklep van de arm, solenoïde K98
3. Onderste bedieningsorganen arm solenoïde K99



Alle cilinders van de arm (behalve de nivellerende master-cilinder) zijn uitgerust met lastcontrolekleppen (1) die bewegingen van de arm blokkeren in geval dat bijv. een hydraulische slang niet goed werkt.

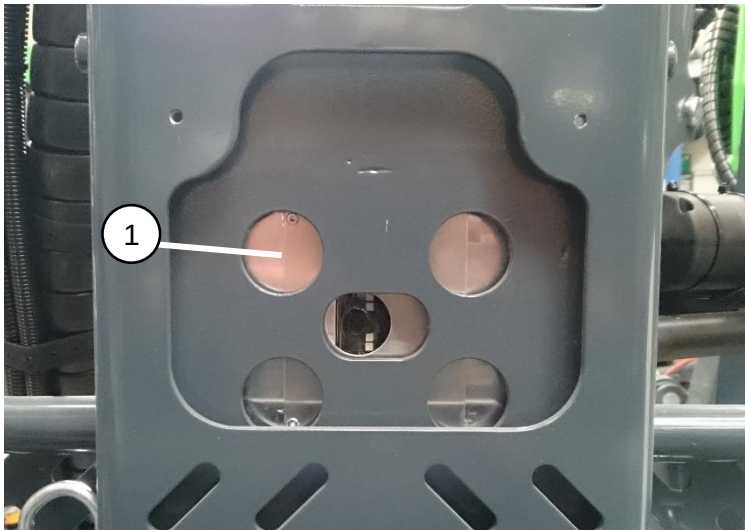
Als het elektrische nooddaalsysteem van de armen (optie) wordt gebruikt (zie 6.2), gaat de elektrische solenoïdeklep (2) in de cilinder open en stroomt er olie door de aanpasbare smoorklep in de tank, waardoor de armen omlaag gaan.

9.13 Onderdelen van de overbelastingscontrole



De overbelastingscontrole is ingesteld op de juiste waarden in de fabriek en het is streng verboden om de instellingen te veranderen. GEVAAR VOOR VALLLEN!

Het overbelastingscontrolemechanisme zit tussen het werkplatform en de platformsteun (afbeelding 27). De belasting van het platform wordt gemeten met een laadsensor (1), conform met de norm EN 280.



Afbeelding 27: Laadcelgroep MOBA MRW

De maximale platformbelasting is ingesteld op 230 kg.

In een overbelastingssituatie kunnen de armen niet worden gebruikt en hoort u een alarmgeluid en ziet u een rood indicatorlampje branden op het onderste (afbeelding 6 (6)) en bovenste (afbeelding 5 (7)) bedieningspaneel.

- Haal de te grote belasting van het platform.
- Beide alarmen gaan UIT.
- De armen kunnen weer worden gebruikt nadat de last van het platform is verwijderd.

De laadsensor moet regelmatig worden gecontroleerd op fysieke schade. Schade kan onjuiste sensorwaarden veroorzaken. Als de sensor moet worden vervangen vanwege storingen of schade, moeten de bouten tot 150 Nm worden aangedraaid.



DE MACHINE NOOIT TE ZWAAR BELASTEN!

9.15 Sensoren van de armtransportsteun

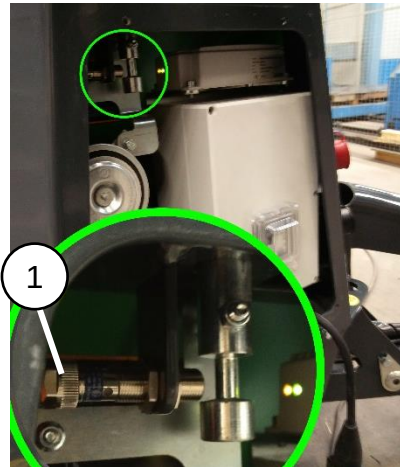
De onderste transportsteunsensor S10 bevindt zich aan de achterkant van het chassis achter een afdekking (Afbeelding 28 (1)).

Wanneer de 1^e arm op de transportsteun is:

- De voorkant van de sensor moet naar de versmalde sectie van de pin kijken.
- De rode lampjes in de sensor MOGEN NIET AAN ZIJN.

Wanneer de 1^e arm van de transportsteun wordt opgetild:

- De rode lampjes in de sensor MOETEN AAN ZIJN.
- Als de leds niet oplichten, moet u de horizontale positie van de sensor aanpassen (correcte afstand tot de pin is ongeveer 3 mm).
- Haal de twee moeren aan, MAAR NIET TEVEEL AANHALEN.
- **De sensor mag de pin niet raken.**
- Na het aanpassen moet u controleren of de ledlampjes in de sensor UIT gaan wanneer de arm naar beneden op de transportsteun wordt gebracht.



Afbeelding 28: Onderste armtransportsteun

De bovenste transportsteunsensor bevindt zich voor het platform bij de bovenkant van het koppelingsdeel. De sensor wordt beschermd door een beschermplaat en is niet zichtbaar vanaf het platform (afbeelding 28). De sensor wordt aangepast volgens de bovenstaande instructies.

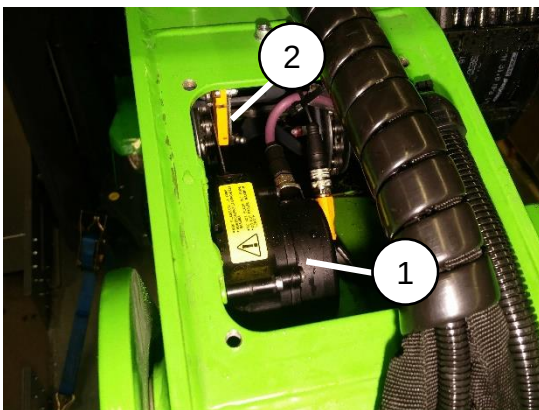


Afbeelding 29: Bovenste transportsteunsensor

De derde sensor die de transportpositie bewaakt, is de jib-sensor (afbeelding 29). De sensor meet of de jib al of niet in transportpositie is. De sensor bevindt zich op de bovenkant van de telescopische arm op het bovenste oppervlak. De sensor wordt aangepast zoals de eerdere twee sensoren. Als de jib in transportpositie is, moet de sensor naar de inkeping op de arm gericht zijn. Het led-lampje op de sensor mag niet aan zijn als de arm in transportpositie is.



Afbeelding 30: Jib-sensor



Afbeelding 31: Sensor bovenste arm

De hoek van de bovenste arm en de vlucht van de telescopische arm wordt gecontroleerd door een sensor die zich vanbinnen in de bovenste arm bevindt, aan de voorkant van de hoogwerker (afbeelding 30 (1)). De conditie van de controlekabel van de vlucht wordt gecontroleerd door een capacitieve sensor (afbeelding 30 (2)).



Afbeelding 32: Inclinatiesensor

De inclinatiesensor van het chassis bevindt zich bovenaan op het chassis, naast de draaikrans. Hier is geen afstelling vereist.

9.16 Test van de veiligheidsklep

De veiligheidsklep van deze hoogwerker moet elk jaar worden getest. De levensduur van het component is 30 jaar. Daarna moet het component worden vervangen.

Wanneer het component wordt getest, is het van cruciaal belang om de volledige solenoïde te demonteren, met de kabel en de aansluiting erop bevestigd. De logische besturing van de groep zal de losgemaakte aansluiting verkeerdelijk als een gebroken kabel beschouwen en daardoor het testen niet toestaan.

1. Start de elektrische motor, zorg ervoor dat alle armen en stempels in hun transportpositie zijn en **laat de motor draaien**.
2. Test alle bewegingen van de armen (ook op de onderste bedieningsorganen).
 - De bediening van de armen mag niet mogelijk zijn.
3. Zet de stempels op de grond en breng het platform waterpas. De groene indicatorlamp moet aan zijn. Als de groene lamp niet AAN is (zie 5.4.).
4. Test alle bewegingen van de armen (ook op de onderste bedieningsorganen).
 - De bediening van de armen moet normaal werken.
5. Breng alle armen naar beneden op hun transportsteunen.
6. **Test de veiligheidsklep K92.**
 - Zorg ervoor dat de onderste bedieningsorganen geselecteerd zijn, dat alle **stempels stevig op de grond staan** en dat **de groene lamp die aangeeft dat de bediening van de arm is toegestaan oplicht** (afbeelding 5 (5)).
 - Test of de bewegingen van de arm werken op het bedieningspaneel van de onderste bedieningsorganen.
 - Breng alle armen naar beneden op hun transportsteunen.
 - Open de onderste plaat van het chassis en maak, de solenoïde van de veiligheidsklep los (afbeelding 24 (7)) door de plastic moer los te maken en de solenoïde uit te trekken.
 - **Test werking arm → De bewegingen van de arm mogen niet werken.**
 - Plaats de solenoïde terug.
 - Controleer of de bewegingen van de arm werken.
 - Haal de plastic moer aan en sluit de onderste plaat van de hoogwerker.
 - Breng alle armen en stempels terug in hun transportpositie.
 - Stop de motor.

Als de machine niet werkt zoals staat beschreven in de stappen 1-6, is de veiligheidsklep defect.

Alle defecte kleppen moeten worden vervangen door nieuwe en de controle van de veiligheidsklep moet worden uitgevoerd voordat de werkzaamheden met de machine worden voortgezet.

9.17 Omgang met de accu

- De accu bevat corrosief zwavelzuur, ga voorzichtig om met de accu! Draag beschermende kleding en oogbescherming bij omgang met de accu.
- Vermijd contact met kleding of huid; als er elektrolyt op uw huid of kleding komt, spoel dit dan af met veel water.
- Spoel bij contact met de ogen deze ten minste 15 minuten uit met veel water en bel onmiddellijk een arts.
- Rook niet terwijl u met de accu werkt.
- Raak de accuklemmen of -kabels niet aan met gereedschappen die vonken kunnen veroorzaken.
- Om vonken te voorkomen, moet u de (-)-kabel altijd als eerste loskoppelen en als laatste aansluiten.

9.18 Omgang met brandstof en olieproducten

- Laat geen olie op de grond lekken.
- Gebruik de oliekwaliteit die wordt aanbevolen door de fabrikant. Meng geen verschillende types en/of merken olie met elkaar.
- Draag altijd geschikte beschermingsmiddelen bij omgang met olie.
- Stop de verbrandingsmotor/elektrische motor altijd en schakel de netstroom uit voordat u brandstof bijvult.
- Gebruik alleen brandstof die wordt aanbevolen door de fabrikant van de motor. Meng geen additieven met de brandstof.
- Als er brandstof of olie in ogen, mond of open wonden komt, reinig die dan onmiddellijk met veel water of speciale vloeistof en bel een arts.

Controleer hydraulische slangen en componenten alleen als de motor is gestopt en met de druk van het hydraulische systeem afgelaten. Gebruik de machine niet als u defecten of lekken in het hydraulische systeem heeft opgemerkt. Er kan hydraulische vloeistof naar buiten spuiten en brandwonden veroorzaken of door de huid dringen en ernstige verwondingen veroorzaken. Raadpleeg onmiddellijk een arts als er hydraulische vloeistof door uw huid is gedrongen. Was alle lichaamsdelen die in contact zijn gekomen met hydraulische olie zorgvuldig af met water en zeep. Hydraulische olie is ook schadelijk voor het milieu, voorkom olieklekken. Gebruik alleen het type hydraulische olie dat is goedgekeurd door de fabrikant.

Raak nooit onder druk staande hydraulische onderdelen aan. Bij een defecte aansluiting of component kan onder hoge druk wegspruitende hydraulische olie ervoor zorgen dat de machine kantelt en ernstige verwondingen veroorzaken. Gebruik de machine niet als u een defect in het hydraulische systeem heeft ontdekt.



Controleer de hydraulische slangen op scheuren en slijtage. Houd de slijtage van de slangen onder controle en stop het gebruik als de buitenste laag van een slang is versleten. Controleer hoe de slangen lopen, pas de slangklemmen indien nodig aan om schuren te voorkomen. Hydraulische slangen hebben een beperkte levensduur en hun vervaldatum staat op de slangen gemarkeerd. Daarna moeten ze worden vervangen. Als er tekenen van olie lekkage zijn, leg dan een stuk karton onder de vermoede plaats van het lek om het lek te vinden.

Als u een defect ontdekt, moet het gebruik van de hoogwerker onmiddellijk worden gestopt en moet de slang of het onderdeel worden vervangen. Neem contact op met Leguan service.

10. REPARATIE-INSTRUCTIES

10.1 Lassen

Alle lastdragende stalen delen zijn gemaakt van S650MC (EN 10149-2)-staal, S420MC EN10149-staal en S355J2H EN10219-buizen.



Gelaste reparaties mogen alleen worden uitgevoerd door professionele lassers. Gebruik bij het lassen alleen methodes en additieven die geschikt zijn voor de bovengenoemde staalkwaliteiten.

SFS EN-ISO 5817 kwaliteitsniveau D van onvolmaaktheden bij het lassen is geschikt voor alle lassen, behalve voor lastdragende onderdelen.

Reparatielassen in lastdragende onderdelen mogen alleen worden uitgevoerd met toestemming van de fabrikant.

Voorafgaand aan het lassen:

- Verwijder de plusklem (+) en de minklem (-) van de accu en dek beide polen af.
- Neem alle contacten van de logische controllers los (afbeelding 32). Sluit de aardingsklem van het lasapparaat rechtstreeks aan op het te lassen onderdeel.
- Raak de controller en elektrische kabels niet aan met de laselektrode of de aardingsklem van het lasapparaat.

LET OP! Het is niet toegestaan om veranderingen aan te brengen aan de constructie en de structuur van deze hoogwerker zonder schriftelijke toestemming van de fabrikant.



Afbeelding 32. Contacten van de logische controllers (2 stuks)

11. INSTRUCTIES VOOR TIJDELIJKE OPSLAG

- De kabel van de “+”-pool van de accu moet worden losgekoppeld als de hoogwerker langer dan één maand wordt opgeslagen.
- De hoogwerker moet worden afgedekt en, indien mogelijk, binnen of onder een afdak worden opgeslagen op een plaats waar onbevoegden geen toegang hebben.
- Zorg ervoor dat eventuele lekken tijdens de opslag geen afvalwater of gelijkaardige milieuproblemen veroorzaken.
- Na een lange opslagperiode moet men de nodige controles en routineonderhoud uitvoeren, in overeenstemming met het serviceschema.

LET OP! Zie ook de instructies van de motorfabrikant voor de opslag van de motor.

12. INSTRUCTIES OM DE HOOGWERKER AF TE DANKEN

Als de levensduur van de hoogwerker is afgelopen, moet de hoogwerker op een milieuvriendelijke manier worden gedemonteerd en afgevoerd.

- De accu en andere elektronische onderdelen moeten worden gerecycled of afgevoerd volgens de plaatselijke regelgeving.
- Olie moet worden verzameld en gerecycled volgens de plaatselijke regelgeving.
- Plastic onderdelen moeten worden gerecycled volgens de plaatselijke regelgeving.
- Metalen onderdelen moeten worden gerecycled volgens de plaatselijke regelgeving.

13. PROBLEMEN OPLOSSEN

In de volgende tabel staan eventuele defecten en storingen van de hoogwerker en de manieren waarop deze kunnen worden gerepareerd.

PROBLEEM	REDEN	CORRECTIEVE HANDELING
De motor start niet wanneer de startknop wordt ingedrukt. (verbrandingsmotor of elektrische motor)	Noodstopknop ingedrukt. Schakelaar van de contactsleutel staat op de stand "0" of er is een andere controlepositie geselecteerd.	Deblokkeer alle noodstopknoppen. Selecteer de correcte controlepositie.
De verbrandingsmotor start niet wanneer de startknop wordt ingedrukt. (Zie ook de gebruikshandleiding van de motorfabrikant.)	De motor is te koud. Brandstoftank is leeg. Lege startaccu. Zekering doorgeslagen. Probleem met brandstoftoevoer. Probleem met de luchtinlaat. Startknop defect.	Start de motor opnieuw en gebruik een maximale opwarmingstijd (zie 5.1.1). Bijvullen (zie 9.5). Laad de accu op door 230 V aan te sluiten, of gebruik doorverbindingsskabels (optie), vervang de accu indien nodig. Vervang de zekering (zie 9.2). Controleer de brandstoftank, de brandstofleidingen, de brandstoffilter en de brandstofpomp. Maak de luchtfilter met perslucht schoon, vervang indien nodig. Controleer de bekabeling, vervang de knop.
De elektrische motor start niet wanneer de startknop wordt ingedrukt.	Het netsnoer is niet op het net aangesloten. Lege accu. Zekering doorgeslagen. Startknop defect.	Sluit aan op een stopcontact van 230 V/16 A. Laad de accu op door 230 V aan te sluiten, of gebruik doorverbindingsskabels (optie), vervang de accu indien nodig. Vervang de zekering (zie 9.2). Controleer de bekabeling, vervang de knop.

PROBLEEM	REDEN	CORRECTIEVE HANDELING
De elektrische motor stopt plotseling tijdens de werking.	Stroomstoring. Noodstopknop ingedrukt. De thermische overbelastingsrelais van de elektrische motor (F41) in de aansluitkast is ingeschakeld. Zekering doorgeslagen. Aansluitfout in hoofdnet- of 12 V-bedrading.	Breng de armen omlaag met het nooddaalsysteem. Controleer of er spanning op het hoofdnet staat. Deblokkeer alle noodstopknoppen. Wacht ongeveer 5 min en start de motor. De relais gaat automatisch AAN. Zoek uit wat de reden voor de overbelasting is. Vervang de zekering (zie 9.2). Controleer spanningen en bedradingen.
De bewegingen werken niet, hoewel de verbrandingsmotor/elektrische motor draait.	Storing in het hydraulische systeem, bijv. hydraulische pomp defect. Overbelasting op het platform.	Controleer de hydraulische druk. Als er geen druk is, controleer dan de werking van de veiligheidsklep van de hydraulische pomp Verwijder de overbelasting.
De verbrandingsmotor/elektrische motor stopt als de armen uit de transportsteun omhoog worden gebracht.	De steunen zijn niet goed omlaag gebracht in de steunpositie; het groene indicatorlampje brandt niet.	Breng de armen omlaag naar de transportsteunen met het nooddaalsysteem, herstart de verbrandingsmotor/elektrische motor en plaats de stempels op de juiste manier, zodat het groene indicatorlampje gaat branden.
De arm(en) komen vanzelf omlaag.	Vuil in laadcontroleklep of defecte klep. Vuil in nooddaalklep of defecte klep. Afdichtingen cilinder defect.	Reinig de klep met perslucht. Vervang de klep als dat niet helpt. Reinig de klep met perslucht. Vervang de klep als dat niet helpt. Vervang de afdichtingen van de cilinder.

PROBLEEM	REDEN	CORRECTIEVE HANDELING
Stempel zakt door.	Controleer of de grond niet doorzakt. Lucht in stempelcilinder(s). Vuil in laadcontroleklep of defecte klep. Defecte afdichtingen stempelcilinder.	Leg extra steunplaten onder de stempels of breng de machine naar een andere plaats. Breng de stempels enkele malen omhoog en omlaag. Reinig de klep met perslucht. Vervang de klep als dat niet helpt. Vervang de afdichtingen van de cilinder.
Het platform kantelt vanzelf achterover als de armen omlaag op de transportsteunen zijn gebracht.	Lucht in het hydraulische systeem. Vuil in laadcontroleklep of defecte klep. Afdichtingen cilinder defect.	Start de verbrandingsmotor/elektrische motor, breng het platform op de uiterste eindposities. Als dit niet helpt, ontluft dan het zelfnivelleringssysteem van het platform (er zitten ontluftingsschroeven in de zelfnivellerende cilinders). Reinig de klep met perslucht. Vervang de klep als dat niet helpt. Vervang de afdichtingen van de cilinder.
De automatische nivellering werkt niet, de hoogwerker brengt het chassis waterpas maar de armen werken niet. Het groene lampje knippert niet.	Een van de vier stempels staat niet stevig op de grond, ofwel is de limietschakelaar van de stempel defect.	Zorg ervoor dat alle stempels correct open staan, controleer de stempelsensoren (zie 9.9).
De automatische nivellering werkt niet, de hoogwerker brengt het chassis waterpas maar de armen werken niet. De groene lamp knippert.	Het chassis is niet waterpas, probleem met de nivelleersensor op het chassis.	Breng de hoogwerker opnieuw waterpas, controleer de nivelleersensor.
Alle stempels stevig op de grond. Het groene lampje knippert niet en het foutlampje knippert.	Probleem met het automatisch nivelleren.	Breng de stempels van de grond, nivelleer opnieuw, controleer de stempelsensoren indien nodig (zie 9.9).

PROBLEEM	REDEN	CORRECTIEVE HANDELING
Armen op hun transportsteunen, het groene lampje van de transportsteun is niet aan en de foutlamp knippert. De stempels werken niet.	Probleem met de stempelsensor.	Zorg ervoor dat alle stempels correct open staan, controleer de stempelsensoren (zie 9.9).
Armen op hun transportsteunen, het groene lampje van de transportsteun is niet aan, de foutlamp is niet aan en de stempels werken niet.	De armen rusten niet correct op de transportsteunen.	Breng de armen een beetje omhoog en laat ze op hun transportsteun terugkeren.
De armen zijn van de transportsteun opgetild, de bovenste arm gaat niet omlaag.	Kabel van de sensor van de telescopische vlucht onderbroken, sensor van de hoek van de arm defect, laadcelgroep defect, teveel inclinatie op het chassis.	Breng de arm omlaag met behulp van de nooddaalprocedures (zie 6).
Armen op hun transportsteunen, het groene lampje van de transportsteun is niet aan, de foutlamp is aan en de stempels werken niet.	De telescopische arm is niet volledig ingetrokken, de transportsteun van de arm is niet correct afgesteld.	Zorg ervoor dat alle armen, inclusief de telescopische arm, op hun steun rusten, controleer de afstellingen van de sensor van de transportsteun (zie 9.15). Neem contact op met Leguan service.
De motor start niet, het foutlampje, het lampje van de vlucht en het lampje van de overbelasting zijn aan.	Noodstopknop ingedrukt (sensor van de telescopische hoek defect).	Deblokkeer alle noodstopknoppen, neem contact op met de Leguan-service.
Signaleerlamp van de overbelasting knippert.	Negatieve lezing laadcel (-50 kg of meer).	Zorg ervoor dat het platform vrij zit en nergens op leunt. Neem contact op met Leguan service.
De rijfuncties werken met onderbrekingen.	De armen rusten niet correct op hun transportsteunen.	Breng de armen correct naar beneden op hun transportsteun, controleer de afstellingen van de sensoren (zie 9.15).
De motor valt stil wanneer een andere controlepositie wordt geselecteerd.	Correcte actie.	

14. UITGEVOERD ONDERHOUD/REPARATIES

Het wordt aanbevolen om alle onderhouds-/reparatiewerkzaamheden in de periodieke service op te schrijven. Alle onderhouds-/reparatiewerkzaamheden die zijn uitgevoerd tijdens de garantieperiode moeten worden genoteerd in de onderstaande lijst, **anders is de garantie van de fabrikant ongeldig**. De onderhouds-/reparatiewerkzaamheden die vermeld staan in het onderhoudsschema in het hoofdstuk (zie 9.1) moeten als volgt worden genoteerd: **Eerste onderhoudsbeurt (50 uren), Onderhoud 100 uren, Onderhoud 200 uren /1 jaar enz.**

#	Datum (dd.mm.jjjj)	Bedrijfsuren	Type onderhoud (vb. eerste onderhoud)	Aantekeningen, extra reparaties, enz.
1				
2				
3				
4				
5				
6				
7				
8				
9				
10				
11				
12				